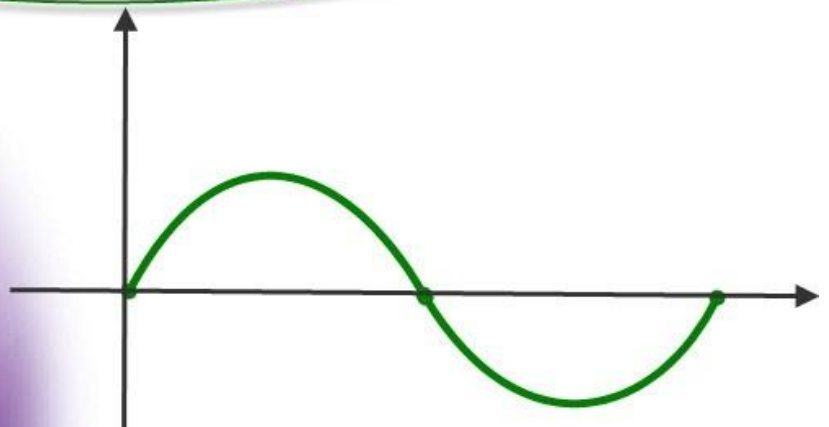


برای دریافت فایل Word پروژه به سایت **ویکی پاور** مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازم



برای دریافت فایل Word پروژه به سایت **ویکی پاور** مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازم

موضوع پروژه:

منابع تغذیه سوئیچینگ



برای خرید فایل word این پروژه [اینجا کلیک کنید](#).

( شماره پروژه = ۵۴۶ )

پشتیبانی: ۰۹۳۵۵۴۰۵۹۸۶

برای دریافت فایل Word پروژه به سایت **ویکی پاور** مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازمه

#### مقدمه :

منابع تغذیه سوئیچینگ امروزه و بخصوص از سال ۱۹۹۰ به این طرف جای خود را در تمامی دستگاه های الکتریکی و در صنایع الکترونیک، مخابرات، کنترل، قدرت، ماهواره ها، کشتی ها، کامپیوترها، موبایل، تلفن و ... به دلیل ارزانی قیمت و کم حجم بودن و راندمان بالا باز کرده اند. به همین دلیل اکنون همه کشورهای جهان حتی در جهان سوم به طراحی و ساخت این نوع از منابع تغذیه پرکاربرد می پردازند. اما با این وجود متأسفانه هنوز این منبع تغذیه در ایران ناشناخته مانده و همه روزه مقدار زیادی از بیت المال المسلمین در راه ساخت منابع تغذیه غیر ایده آل و یا خرید این گونه منابع تغذیه سوئیچینگ از کشور خارج می شود.



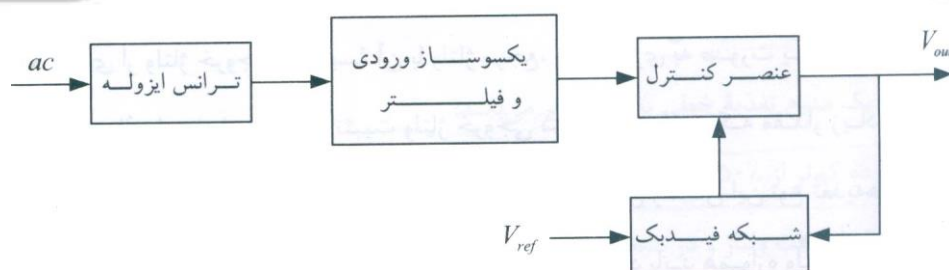
برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازم

## فصل اول

### انواع منابع تغذیه

#### منبع تغذیه خطی

منابع تغذیه خطی منابعی هستند که عنصر کنترل آن ها در ناحیه فعال از عملکرد خود قرار دارد. این عنصر به صورت سری یا موازی با بار قرار می گیرد و با دریافت فیدبک از خروجی، میزان ولتاژ و جریان بار خروجی را تنظیم می کند به گونه ای که ولتاژ خروجی در یک سطح از پیش تعیین شده ثابت باقی بماند. معمولاً عنصر کنترل در این دسته از منابع یک ترانزیستور دو قطبی است که با تنظیم جریان بیس آن میزان جریان رسیده به بار کنترل می شود. بلوک دیاگرام ساده شده این نوع منبع تغذیه در شکل نشان داده شده است.



#### ۱-۱- مزایای منابع تغذیه خطی

مزایای یک منبع تغذیه خطی به شرح زیر است:

- ۱- پایداری زیاد.
- ۲- نویزپذیری پایین.
- ۳- تثبیت عالی.
- ۴- نوسان کم خروجی.

برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازمه

### ۱-۱-۲ معایب منبع تغذیه خطی

معایب یک منبع تغذیه خطی به شرح زیر می باشد:

۱- بازده کم تر از ۵۰٪ (در توان های نسبتاً زیاد). راندمان منبع تغذیه خطی معمولاً کم

است دلیل آن افت ولتاژ و در نتیجه اتلاف توان در عنصر کنترل است.

۲- حجم زیاد. یکی از معایب منبع تغذیه خطی حجم زیاد آن به ویژه در توان زیاد است.

دلیل اصلی حجیم شدن این منابع دو عامل ذیل است:

الف) بزرگ بودن ترانس کاهنده ورودی

ب) نیاز به گرماگیرهای<sup>۱</sup> بزرگ به دلیل تلفات زیاد در عنصر کنترل

### ۱-۱-۲-۱ بزرگ بودن ترانس کاهنده ورودی

همان گونه که بیان شد یکی از دلایل حجیم شدن منبع تغذیه خطی بزرگ بودن ترانس

کاهنده ورودی آن می باشد. این ترانس به دلایلی نمی تواند از بلوک دیاگرام کنار گذاشته

شود. ترانس سبب مجزاسازی<sup>۲</sup> مدار خروجی از ورودی می شود و از طرفی برای جلوگیری از

تشعشع مدار و جلوگیری از نفوذ میدان های الکترومغناطیسی خارجی مجبوریم که زمین مدار

را به بدنه منبع تغذیه خطی متصل کنیم و در صورت نبود ترانس خطر برق گرفتگی برای

کاربر وجود دارد.

۳- عدم توانایی فشرده سازی به ویژه برای بهره‌وری بالا.

۴- زمان نگهداری<sup>۳</sup> نسبتاً کوچک.

<sup>۱</sup> . Heatsink

<sup>۲</sup> . Isolation

<sup>۳</sup> . Hold time

برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازمه

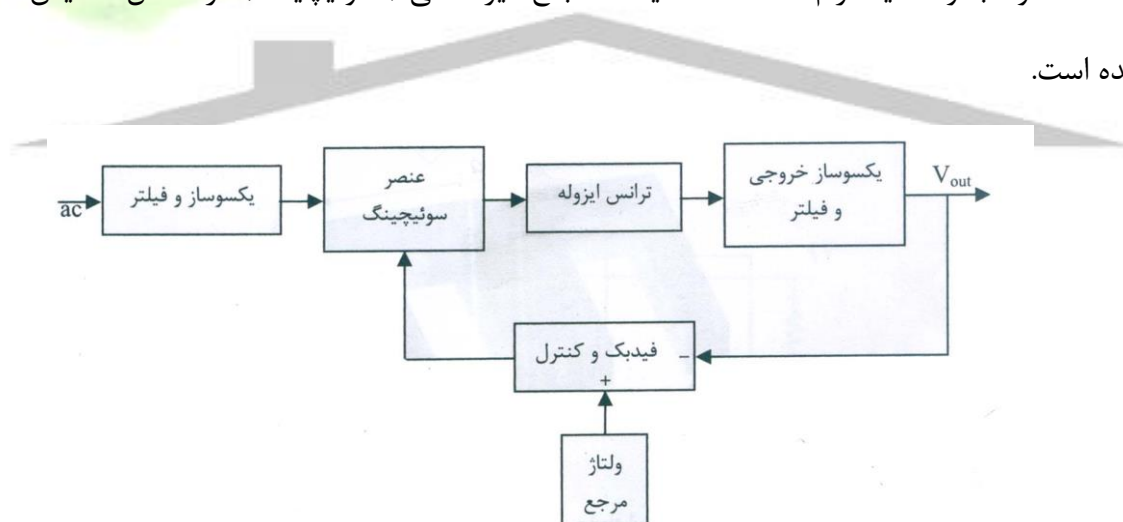
منبع تغذیه خطی دارای زمان نگهداری بسیار کمی می باشد. منظور از زمان نگهداری مدت زمانی است که خروجی تغذیه علیرغم قطع بودن برق ورودی آن، هم چنان برقرار می ماند. اگر بخواهیم این زمان را افزایش دهیم باید ظرفیت خازن های ورودی را بسیار بزرگ در نظر بگیریم که طبعاً حجم زیادی اشغال می کند.

۵- مناسب برای ولتاژهای کم.

این نوع منابع بیشتر برای ولتاژهای خروجی پایین به کار برده می شوند و این یکی از معایب منبع تغذیه خطی است که استفاده از آن در ولتاژهای زیاد مقرون به صرفه نیست.

### ۱-۲ منبع تغذیه غیر خطی (سوئیچینگ)

معایب منبع تغذیه خطی می تواند با استفاده از منبع تغذیه سوئیچینگ کاهش یافته و یا حذف شود. بلوک دیاگرام ساده شده یک منبع غیر خطی (سوئیچینگ) در شکل نمایش داده شده است.



### ۱-۲-۱ مزایای منبع تغذیه سوئیچینگ

منابع تغذیه سوئیچینگ دارای مزایایی به شرح زیر می باشند:

۱- راندمان بزرگ تر از ۵۰٪

برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازمه

معمولاً بازده منابع تغذیه سوئیچینگ بیشتر از بازده منابع تغذیه خطی می باشد. بازده منابع تغذیه سوئیچینگ بین ۷۰٪ تا ۸۰٪ است. در منابع تغذیه سوئیچینگ عنصر کنترل (سوئیچینگ) در حالت اشباع و قطع کار می کند و توان تلفاتی پایینی دارد، در حالی که در منابع تغذیه خطی عنصر کنترل در حالت فعال کار می کند و توان تلفاتی بالایی دارد.

۲- ابعاد کوچک ترانس

در منابع تغذیه خطی ترانس در فرکانس ۵۰ هرتز برق شهر کار می کند. بر این اساس انرژی نسبتاً زیاد در تعداد دفعات کم به خروجی منتقل می شود. در حالی که در منبع تغذیه سوئیچینگ با افزایش فرکانس، بسته های انرژی کوچک تری در تعداد دفعات بیشتری منتقل می گردد.

۳- سبک بودن منبع تغذیه

بیش تر وزن یک منبع به ترانس آن بستگی دارد. حال اگر ترانس کوچک باشد این منبع سبک خواهد شد.

۴- کاملاً فشرده

منابع تغذیه سوئیچینگ را می توان در بسته بندی های کاملاً فشرده قرار داد، چون اتلاف حرارتی کمی دارند.

۵- ورودی با محدوده دینامیکی زیاد

ولتاژ ورودی می تواند در محدوده وسیعی تغییر کند در حالی که ولتاژ خروجی ثابت باقی بماند.

۶- زمان نگهداری بیش از پنج میلی ثانیه.

برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازمه

در منابع تغذیه سوئیچینگ زمان نگهداری بیشتر از منابع تغذیه خطی است. دلیل آن ولتاژ dc بالایی است که در خازن ورودی ذخیره می شود. از آنجائی که انرژی ذخیره شده در خازن با مربع ولتاژ رابطه دارد به همین دلیل منبع سوئیچینگ زمان نگهداری بیشتری دارد.

### ۱-۲-۲ معایب منابع تغذیه سوئیچینگ

۱- به دلیل نوع فیدبک به کار برده شده ایزولاسیون (مجازاسازی) مدار از بین می رود و در این حالت زمین ورودی به زمین خروجی متصل می شود و خطر برق گرفتگی برای کاربرد به وجود می آید.

۲- در ترانس علاوه بر تشعشع، تلفات افزایش یافته و با افزایش تلفات در ترانس، بازده آن کاهش می یابد.

الف) مستقیم که از طریق سیم های ارتباطی انتشار می یابد.

ب) غیرمستقیم که از طریق محیط، ارتباط برقرار می شود.

۳- نیاز به حفاظت در مقابل اضافه بار<sup>۱</sup>

در منابع تغذیه خطی و یا غیرخطی از اتصالات P-N بسیار استفاده می شود.

هنگامی که از یک پیوند P-N جریان DC عبور می دهیم بیش تر جریان DC از نقاط تخت عبور می کند. حال اگر جریان بیش از حد قابل تحمل پیوند باشد پیش از آن که پیوند اتصال کوتاه شود، در اثر گرم شدن پیوند سیم ارتباطی آن که با جوش اولتراسوند وصل شده جدا خواهد شد.

۴- با قطع شدن فیدبک در منابع تغذیه خطی افزایش ولتاژ وجود ندارد. در حالی که در منابع تغذیه سوئیچینگ با قطع شدن فیدبک، قسمت کنترلی ولتاژ خروجی را صفر می بیند و لذا برای افزایش ولتاژ انرژی بیش تری را به خروجی منتقل می کند. زیرا قسمت کنترلی،

<sup>۱</sup> . Over load



برای دریافت فایل Word پروژه به سایت **ویکی پاور** مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازمه

کاهش ولتاژ را در اثر افزایش بار می داند. انتقال انرژی بیش تر به خروجی سبب افزایش ولتاژ خروجی می شود تا جایی که منجر به سوختن عناصر مدار می شود.

۵- جریان های یورش<sup>۱</sup> زیاد

جریان های یورش به جریان هایی گفته می شود که در لحظه اول بعد از وصل شدن منبع تغذیه به علت شارژ نبودن خازن های مدار از ورودی دریافت می شود.



---

<sup>۱</sup>. Surge

برای دریافت فایل Word پروژه به سایت **ویکی پاور** مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازمه

## فصل دوم

### یکسوساز و فیلتر ورودی

#### ۱-۲ یکسوساز ورودی

این بخش برای تبدیل ولتاژ متناوب ورودی به مقدار DC به کار می‌رود. به منظور امکان به کارگیری منبع تغذیه در دو سیستم انتقال انرژی رایج یعنی سیستم ۱۱۰ و ۲۲۰ ولت باید بخشی را در واحد یکسوسازی ورودی تغذیه کنیم به گونه ای که منبع تغذیه قادر باشد به راحتی در این دو سیستم کار کند.

#### ۳-۲ مشکلات واحد یکسوساز ورودی و روش های رفع آن ها

۱- از آنجا که خازن های ورودی نقش ذخیره کننده های انرژی را بر عهده دارند با قطع ورودی از سیستم برق شهر انرژی زیادی در خازن ها ذخیره است و ولتاژ دو سر آن ها به کندی افت می کند. از طرف دیگر واحد کنترل همواره سعی می کند تا توان ثابتی در خروجی تحویل دهد. بر این اساس کاهش تدریجی ولتاژ ورودی منجر به این خواهد شد که از ترانزیستورهای سوئیچینگ ورودی، جریان بیشتری عبور کند. ادامه این روند مشکل ساز خواهد بود. بنابراین بعد از افت ولتاژ خازن ها تا مقدار مشخص، دیگر به واحد کنترل اجازه کار داده نمی شود. در این صورت دیگر خازن ها مسیری برای تخلیه شدن ندارند.

۲- مشکل دیگری که با آن مواجه می شویم جریان لحظه ای شدید عبوری از مدار به هنگام روشن کردن منبع تغذیه است. مقدار این جریان یورش با توجه به تخلیه بودن خازن ها و فاز ولتاژ ورودی ممکن است بسیار زیاد باشد. که می تواند باعث صدمه دیدن دیویدهای بخش

برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازمه

ورودی و عموماً اتصال کوتاه آن ها و یا حتی باعث قطع شدن فیوزهای حفاظتی شود. برای رفع این مشکل غالباً از یکی از روش های زیر استفاده می شود:

الف - استفاده از NTC .

ب- استفاده از مقاومت و رله.

ج - استفاده از مقاومت و تریاک.

د - استفاده از تریستور نوری.

### ۲-۳-۱ استفاده از NTC

NTC عنصری است که با افزایش دما مقاومتش کاهش می یابد. به دلیل همین ویژگی استفاده از آن برای این منظور مناسب است. زیرا در لحظه اول که جریان هنوز وارد خازن ها نشده است NTC در دمای اتاق ( $25^{\circ}C$ ) قرار دارد و مقاومت آن حدوداً  $8\Omega$  می باشد. بنابراین جریان اولیه حداکثر به حدود  $16A \approx \sqrt{2/8} \times 110$  محدود خواهد شد و زمانی که مدار به شرایط کار عادی خود می رسد عبور جریان باعث افزایش دمای NTC شده و مقاومت آن را تا حدود  $0.1\Omega$  کاهش می دهد که منجر به تلفات اندکی (حدوداً  $0.4$  وات) خواهد شد. واضح است که اگر از مقاومت ثابت استفاده می شد در شرایط کار عادی منجر به تلفات زیادی می شد. معمولاً در عمل از دو NTC در مدار استفاده می شود.

### ۲-۳-۲ استفاده از مقاومت و تریاک

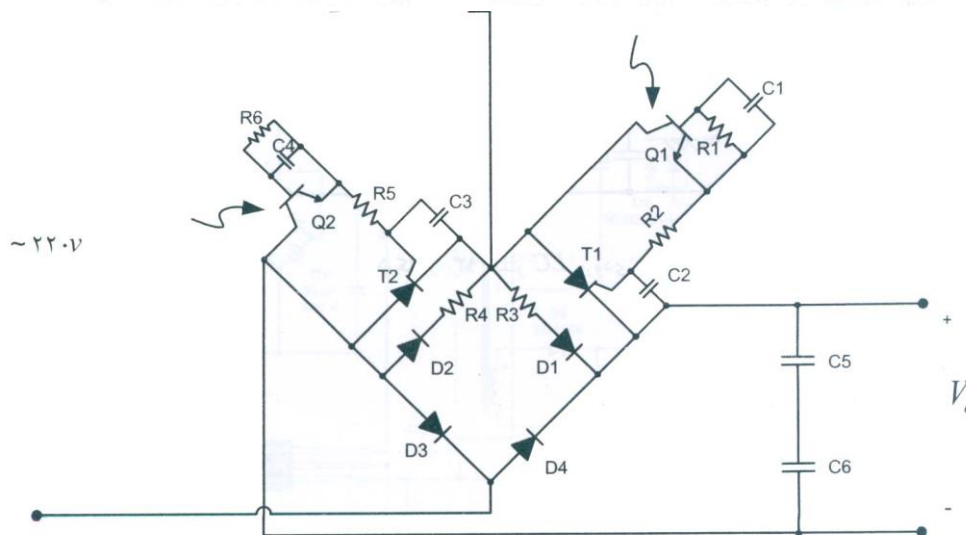
از این روش نیز می توان به عنوان روشی کم هزینه برای توان های بالا نام برد که برخی مشکلات مربوط به استفاده از رله در روش قبلی را حل می کند.

### ۲-۳-۴ روش تریستور نوری

برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازمه

در توان های بسیار زیاد، روش های قبلی جواب گو نمی باشد. از این رو از مدار شکل استفاده می شود. اساس کار این مدار به این شرح است. در سیکل مثبت ورودی و در لحظات اولیه که تریتورها خاموش اند، دیود  $D_1$  (یا  $D_4$  برای سیکل منفی) به همراه مقاومت محدود کننده جریان  $R_1$  (یا  $R_4$  برای سیکل منفی) وظیفه شارژ آرام خازن های خروجی را بر عهده دارند. پس از گذشت مدت زمان اندکی که ولتاژ DC خروجی به حد معین از پیش تعیین شده می رسد، دیود نوری به بیس ترانزیستور نوری  $Q_1$  فرمان روشنی می دهد. با عبور جریان از امیتر  $Q_1$ ، تریتور  $T_1$  روشن می شود. زیرا در این شرایط ولتاژ آند آن از کاتد بیشتر است. از این لحظه به بعد جریان خروجی از طریق تریتور و نه از طریق دیود و مقاومت سری با آن تأمین می شود. بنابراین تلفات کاهش می یابد.

در سیکل منفی ورودی، ولتاژ آند  $T_1$  نسبت به کاتد آن منفی است و لذا قطع می باشد، اما در این حالت، شرایط روشنی برای تریتور  $T_1$  و از طریق ترانزیستور نوری  $Q_1$  که فرمان روشنی خود را دیود نوری مربوطه می گیرد، فراهم است و عین همان روندی که برای ترانزیستور نوری  $Q_1$  و تریتور  $T_1$  در سیکل مثبت اتفاق افتاد، برای ترانزیستور نوری  $Q_2$  و تریتور  $T_2$  در سیکل منفی رخ می دهد.



بر این اساس تنها در مدت زمان اندکی از کل هدایت، دیودها و مقاومت سری با آن ها در مسیر جریان قرار دارند و این به مفهوم آن است که تلفات اندکی خواهند داشت.

برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازمه

## ۴-۲ فیلتر ورودی EMI/RFI

رایج ترین روش حذف نویز در بخش ورودی منابع تغذیه سوئیچینگ استفاده از یک فیلتر LC برای حذف نویز تفاضلی و مشترک می باشد.



برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازمه

## فصل سوم

### مبدل های قدرت سوئیچینگ

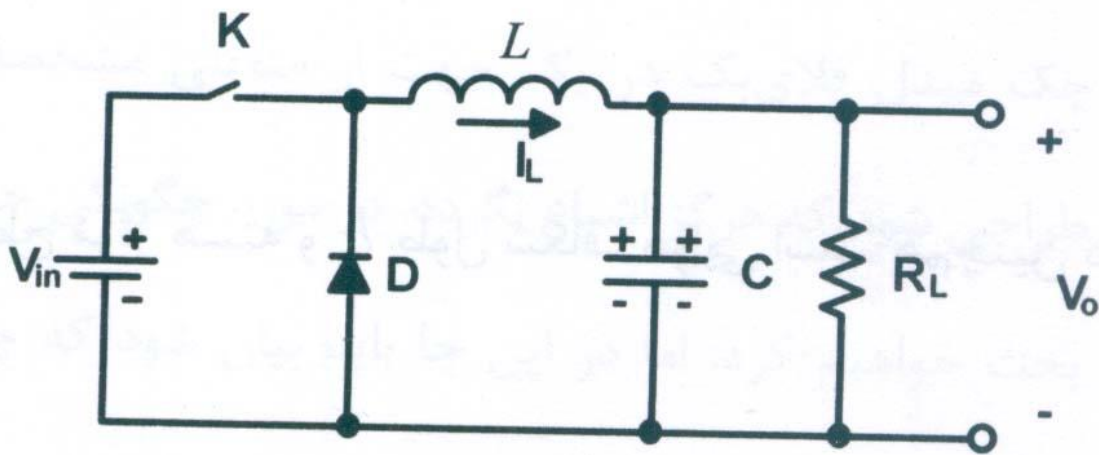
#### ۱-۳ مبدل فلای یک غیر ایزوله

از ساختارهایی می باشد که تقریباً در قریب به اتفاق تمامی مبدل های سوئیچینگ کم قدرت مورد استفاده واقع می شود. از مزایای ویژه آن سادگی ساختار و حجم کم است. دلیل نام فلای یک برای این مبدل این بوده است که در گذشته قبل از این که این سیستم در منابع سوئیچینگ رایج شود در بخش افقی تلویزیون های سیاه و سفید از آن برای تهیه ولتاژ زیاد استفاده می شده است. از آن جایی که ولتاژ زیاد به هنگام برگشت اشعه افقی که بسیار سریع صورت می گیرد به وجود می آید به آن فلای یک (پرواز برگشت) اطلاق شده است.

#### ۲-۳ مبدل فوروارد غیر ایزوله

شکل زیر ساختار مبدل فوروارد را در حالت غیرایزوله نشان می دهد. وقتی کلید K بسته می شود. جریان  $I$  به طور مستقیم از سلف  $L$  عبور می کند و ضمن تولید ولتاژ خروجی، انرژی در سلف  $L$  ذخیره می شود. در طی این مدت دیود  $D$  به دلیل گرایش معکوس قطع می باشد. وقتی کلید باز شود میدان مغناطیسی ذخیره شده در سلف  $L$  باعث تغییر قطبیت ولتاژ دو سر آن و گرایش مستقیم شدن دیود  $D$  می گردد، که در نتیجه جریان در مدار ادامه می یابد. به خاطر عمل سوئیچینگ، جریان خروجی پیوسته باقی می ماند و حالت پالسی ندارد. در حالی که جریان ورودی به صورت غیرپیوسته بوده و حالت پالسی دارد. از آنجائی که در دو حالت قطع و یا وصل کلید  $K$  انرژی به خازن خروجی انتقال می یابد، انتظار می رود که مبدل فوروارد نسبت به مبدل فلای یک قدرت بیشتری را انتقال دهد.

برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازم



برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازم

## فصل چهارم

### ادوات قدرت سوئیچینگ

#### ۱-۴ دیودهای قدرت

دیودهای نیمه هادی قدرت نقش مهمی را در مدارهای الکترونیک قدرت ایفا می کنند. دیود به عنوان کلیدی عمل می کند که در مدارهای مختلف برای انجام عملیات یکسوسازی غیر کنترل شده و تبدیل توان AC به DC، عمل هرزگردی در تثبیت کننده ها، معکوس سازی بار خازن و انتقال انرژی بین اجزا مدار، جداسازی ولتاژ، فیدبک انرژی از بار به منبع و آزادسازی انرژی ذخیره شده به کار می رود. در بیش تر کاربردها، دیودهای قدرت را می توان به صورت یک کلید ایده آل در نظر گرفت، اما دیودهای واقعی با مشخصه های ایده آل مطابقت ندارند و محدودیت های ویژه خود را دارند. دیودهای قدرت تا حدودی مشابه دیودهای سیگنال پیوند P-N می باشند. هر چند با اصلاحاتی که صورت گرفته است، دیودهای قدرت توانایی کار در محدوده جریان، ولتاژ و توان بالاتری را نسبت به دیودهای سیگنال معمولی دارند. از طرف دیگر سرعت کلیدزنی (یا پاسخ فرکانسی) آن ها در مقایسه با دیودهای سیگنال پایین تر است. هر چند این محدودیت با توجه به کاربرد دیودهای قدرت که عموماً در محدوده فرکانسی پایین تری مورد استفاده قرار می گیرند مشکلی به وجود نمی آورد.

#### ۱-۱-۴ ساختمان دیودهای قدرت

نیمه هادی هایی که دارای تنها یک اتصال P-N ساده هستند و در خلال بررسی دیودهای با قدرت بالا به کار روند. چرا که این گونه دیودها باید علاوه بر عبور جریان های مستقیم شدید قادر به تحمل ولتاژهای معکوس بالاتری نسبت به حالت عادی باشند. برای حل این مشکل از



برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازمه

یک ترکیب سه لایه به صورت  $N^-$  و  $P$  استفاده می شود که در ادامه عملکرد این عنصر مورد بررسی قرار می گیرد.

#### ۲-۱-۴ عملکرد دیودهای قدرت در گرایش مخالف

مطابق شکل ۱-۴ یک دیود قدرت را در گرایش مخالف در نظر بگیرید. در وضعیت سکون پیش از آن که ولتاژ خارجی اعمال شود یک نفوذ مضاعف صورت می گیرد. به صورتی که افزایش نسبی غلظت حفره ها در ناحیه  $P$  باعث نفوذ حفره ها به داخل ناحیه  $N^-$  می شود و از طرف دیگر افزایش نسبی غلظت الکترون ها در ناحیه  $N$  و نفوذ الکترون به  $N^-$  باعث ایجاد لایه بار فضایی مثبت و منفی خواهد شد که باعث به وجود آمدن یک سد پتانسیل در نقاط اتصال شده که مانع از نفوذ بیشتر حامل ها می شود.

#### ۵-۱-۴ انواع دیود قدرت

در حالت ایده آل دیود نباید هیچ زمان بازیابی معکوسی داشته باشد که این امر هزینه ساخت دیود را افزایش می دهد. در بسیاری از کاربردها آثار زمان بازیابی معکوس چندان اهمیت ندارد و می توان از دیودهای ارزان استفاده کرد. بسته به مشخصه های بازیابی و روش های ساخت، دیودهای قدرت را می توان به سه گروه تقسیم کرد که مشخصه ها و محدودیت های عملی هر گروه کاربردشان را مشخص می کند. این دسته بندی به صورت زیر می باشد:

۱- دیودهای با بازیابی استاندارد یا همه منظوره

۲- دیودهای بازیابی سریع و فوق سریع

۳- دیودهای شاتکی

۴-۱-۵-۱ دیودهای با بازیابی استاندارد یا همه منظوره

برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازمه

دیودهای یکسوکننده همه منظوره زمان بازیابی معکوس نسبتاً زیادی دارند که در حدود  $25\mu s$  است و در کاربردهای سرعت پایین به کار می روند که زمان بازیابی چندان اهمیت ندارد. محدوده جریان این دیودها از کم تر از یک آمپر تا چند هزار آمپر و محدوده ولتاژ آنها  $50$  ولت تا  $50$  کیلو ولت می باشد. این دیودها معمولاً به روش نفوذی ساخته می شوند.

#### ۴-۵-۱-۲ دیودهای بازیابی سریع و فوق سریع

دیودهای بازیابی سریع زمان بازیابی کوچکی (به طور معمول کم تر از چند میکرو ثانیه) دارند. این دیودها در مدارهای مبدل DC به DC و DC به AC که سرعت بازیابی اغلب اهمیت حیاتی دارد به کار می روند. محدوده جریانی کاری این دیودها از کم تر از یک آمپر تا چند صد آمپر و محدوده ولتاژ آنها از  $50$  ولت تا حدود  $3$  کیلو ولت است. برای محدوده ولتاژ بالای  $400$  ولت، دیودهای بازیابی سریع عموماً به روش نفوذی ساخته می شوند و زمان بازیابی به وسیله نفوذ ناخالصی طلا یا پلاتین کنترل می شود. این امر هر چند باعث کاهش طول عمر حامل ها و در نتیجه کاهش زمان بازیابی معکوس می شود اما افزایش افت ولتاژ دو سر دیود در حالت هدایت و به تبع آن افزایش تلفات در حالت گرایش موافق را در پی دارد.

#### ۴-۵-۱-۳ دیودهای شاتکی

مشکل ذخیره بار در پیوند P-N در دیود شاتکی حذف (یا حداقل) شده است. این کار از طریق ایجاد یک سد پتانسیل پیوندی که بین فلز و یک نیمه هادی به وجود می آید میسر می شود. برای این منظور یک لایه فلز روی یک لایه رو نشانی باریک از سیلیکون نوع N قرار داده می شود. سد پتانسیل به وجود آمده رفتار یک پیوند P-N را شبیه سازی می کند. در این نوع پیوند عمل یکسوکنندگی فقط به حامل های اکثریت بستگی دارد و در نتیجه حامل های اقلیت اضافی برای ترکیب شدن وجود ندارند. لذا اثر بازیابی منحصرأ به خاطر ظرفیت خازنی

برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازم

خود پیوند نیمه هادی و فلز است که مقدار ناچیزی می باشد. بار الکتریکی بازیابی شده در یک دیود شاتکی خیلی کم تر از یک دیود پیوند P-N معادل است.

#### ۲-۴ ترانزیستور دو قطبی قدرت سوئیچینگ

در این بخش بدون آن که بخواهیم وارد جزئیات عملکرد فیزیکی ترانزیستور دو قطبی شویم و فقط با الهام از این که یک ترانزیستور دو قطبی متشکل از دو اتصال دیودی است می خواهیم عوامل زمان گیر در هنگام وصل یا قطع شدن آن را بررسی کنیم. تا حدودی می دانیم که به هنگام روشن شدن ترانزیستور، در ابتدا زمانی طول می کشد تا خازن اتصال بیس - امیتر آن شارژ شده و در آن،  $0.7V$  ولت پتانسیل به وجود بیاید. سپس میدان ایجاد شده در این اتصال الکترون ها را به بیس می رساند. این الکترون ها به طریق پخشی<sup>۱</sup> از مرز اتصال بیس - امیتر به اتصال کلکتور خواهند رسید. آن گاه میدان قوی ایجاد شده در اتصال کلکتور - بیس، حامل های اقلیت انباشته شده در بیس را از طریق اتصال کلکتور خارج می کند.

حال فرض کنیم ولتاژ بیس - امیتر را قطع کنیم؛ در ابتدا خازن به وجود آمده در اتصال بیس - امیتر تخلیه می شود (در اثر گرایش معکوس). سپس بارهای انباشته شده در بیس از طرف امیتر به کلکتور که چگالی بار کم تر است، می روند. برای تخلیه سریع این حامل های اقلیت لازم است از بیس جریان منفی بگذرد.

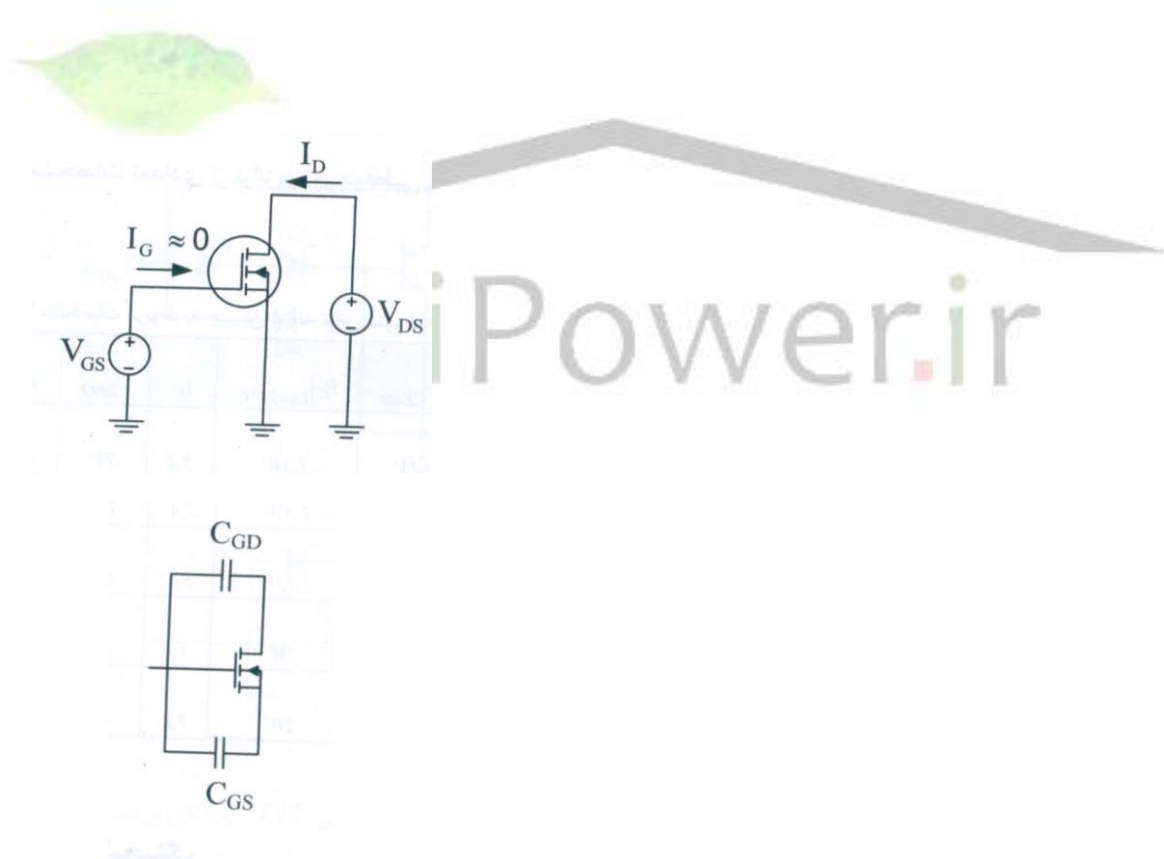
#### ۳-۴ ترانزیستور ماس فت قدرت سوئیچینگ

با توجه به این شکل متناسب با مقدار  $V_{GS}$  از درین جریانی عبور می کند. در شرایط پایدار، جریان عبوری از گیت یعنی  $I_G$ ، به دلیل مقاومت ورودی بالای این نوع از ترانزیستورها بسیار کوچک و تقریباً برابر با صفر می باشد. ولی این مقدار فقط در شرایط استاتیکی (بعد از لحظات اولیه) برقرار است. از آن جا که در مدارهای سوئیچینگ فرکانس قطع

<sup>۱</sup> . Diffusion

برای دریافت فایل Word پروژه به سایت **ویکی پاور** مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازمه

و وصل نسبتاً زیاد است، تغییرات  $I_G$  در شرایط کار دینامیکی ماسفت توجه است و لازم است در این حالت جریان نسبتاً زیادی برای گیت تأمین شود در غیر این صورت توان تلفاتی ترانزیستور افزایش شدیدی خواهد یافت. به دلیل هم پوشی اکسید - فلز گیت با سورس و درین، دو خازن  $C_{GD}$  و  $C_{GS}$  تشکیل می شود. چون  $C_{GS}$  خازن کانال را هم شامل می شود از  $C_{GD}$  بزرگ تر است. در ترانزیستورهای قدرت، بنا به نوع ترانزیستور انتخابی،  $C_{GS}$  دو تا سه برابر  $C_{GD}$  می باشد.



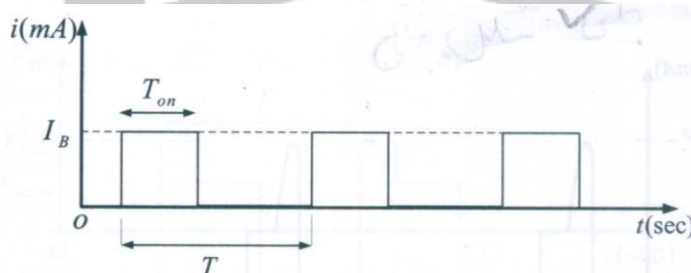
برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آر م سایت و به همراه فونت های لازمه

## فصل پنجم

### مدارهای راه انداز

#### ۱-۵ مدارهای راه انداز بیس

سؤال اصلی در مدارهای راه انداز بیس ترانزیستورهای دو قطبی این است که چه نوع پالسی برای راه اندازی بیس آن ها مناسب تر است؟ مثلاً پالس یکنواخت شکل ۵-۱ مناسب راه اندازی یک ترانزیستور دو قطبی نیست. زیرا به دلیل نداشتن جهش آنی در لحظات قطع و وصل توانایی تخلیه و شارژ سریع بیس را ندارد از این رو خاموش و روشن شدن ترانزیستور به شدت کند است.



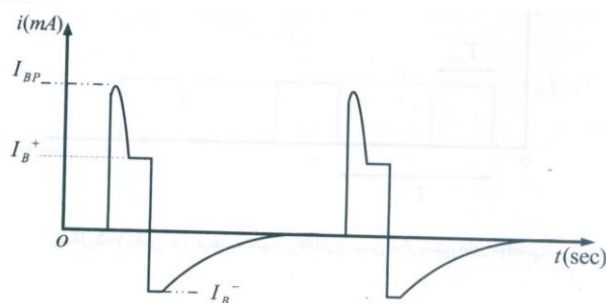
شکل ۱-۵ پالس غیر مناسب جهت راه اندازی بیس ترانزیستورهای دو قطبی.

پالس مناسب، در هنگام روشنی و خاموشی ترانزیستور با افزایش یا کاهش آنی دامنه جریان سرعت کار ترانزیستور را افزایش می دهد. مدار زیر یک نمونه از این راه اندازها را نشان می دهد. در این مدار  $Q_1$  ترانزیستور قدرت و  $Q_2$  ترانزیستور کمکی راه انداز است. طرز کار این مدار به صورت زیر است. با اعمال پالس ورودی مثبت، دیود D همراه با اتصال بیس امیتر ترانزیستور  $Q_1$  هدایت کرده و خازن C در جهت نشان داده شده شارژ می شود.

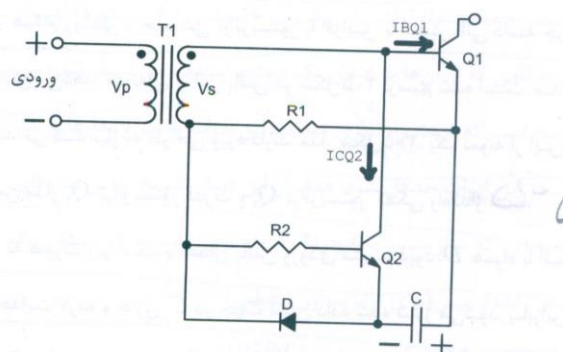
برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازمه

بنابراین در لحظه نخست که خازن در حال شارژ است مقاومت  $R_1$  بای پس<sup>۱</sup> می شود. به تدریج و با شارژ خازن، افت ولتاژ دو سربیس - امیتر ترانزیستور  $Q_1$  کم شده تا در نهایت وقتی خازن کاملاً شارژ شد، به صورت مدار باز درآمده و جریان بیس  $Q_1$  در مقدار تقریبی  $V_s - R_1$  ثابت بماند. بنابراین در لحظات روشنی ترانزیستور، جریان بیس به طور لحظه ای و به دلیل وجود خازن C زیاد است اما به تدریج از مقدار آن کم می شود.

در لحظه خاموشی با اعمال پالس ورودی منفی دیود D در گرایش مخالف قرار می گیرد و قطع می شود. در این شرایط ترانزیستور  $Q_1$  گرایش شده و به علت خازن شده C از بیس  $Q_1$  به شدت جریان می کشد. با این کار، خازن هم شروع به تخلیه شدن می کند و در نتیجه جریان  $I_{BQ1}$  به علت افت ولتاژ گرایش کم می شود تا جایی که خازن تا مقداری بسته به ثابت زمانی مدار تخلیه می شود و البته در این شرایط،  $Q_1$  نیز قطع شده است.



شکل ۵-۲ پالس راه انداز مناسب جهت راه اندازی بیس.



شکل ۵-۳ یک نمونه مدار راه انداز بیس مناسب.

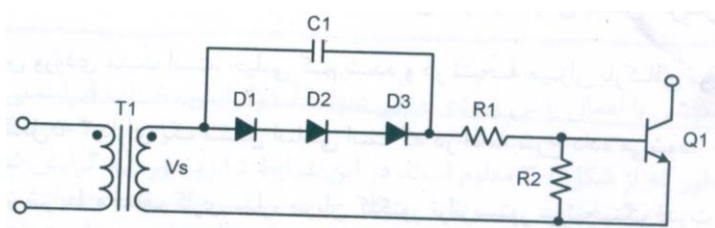
<sup>۱</sup>. Bypass

برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازمه

نکته ای که باید به آن توجه داشت این است که ظرفیت خازن را نباید خیلی زیاد انتخاب کرد. چون در این صورت مدت شارژ آن طولانی می شود و در پریرود قطع  $Q_1$  تا مقداری تخلیه نمی شود که بعداً بتواند جریان لحظه ای بالایی را با بای پس کردن  $R_1$  تولید کند. البته نباید مقدار آن را خیلی کوچک انتخاب کرد زیرا در این صورت خازن خیلی زود تخلیه می شود و عرض پالس جریان لحظه ای به هنگامی که پالس ورودی مثبت است، خیلی کم شده و در نتیجه میزان بار کافی به بیس تزریق نمی شود.

در عمل و در شرایط مختلف کاری مدار، جریان کلکتور ترانزیستور سوئیچینگ قدرت باید متناسب با تغییرات بار خروجی تغییر یابد، زیرا تغییرات جریان کلکتور ترانزیستور سوئیچینگ عامل اصلی میزان قدرت انتقال یافته به بخش خروجی می باشد، اما با این مدار همواره جریان بیس ثابتی تأمین می شود که نتیجه آن عدم تغییر مناسب جریان کلکتور به هنگام تغییر بار خروجی و یا در واقع تزریق بار زیاد به بیس ترانزیستور در شرایط بی باری است.

### ۵-۱-۱ راه انداز شامل دیود و خازن



شکل ۵-۵ مدار راه انداز شامل دیود و خازن.

در این مدار با اعمال پالس ورودی مثبت، خازن  $C_1$  سه دیود را بای پس می کند و بنابراین ولتاژ لحظه ای بالایی به بیس - امیتر ترانزیستور می رسد که جریان لحظه ای بالایی به مقدار  $V_s / R_1$  تولید می کند. بعد از اندک زمانی، خازن شارژ می شود و به صورت مدار باز در می

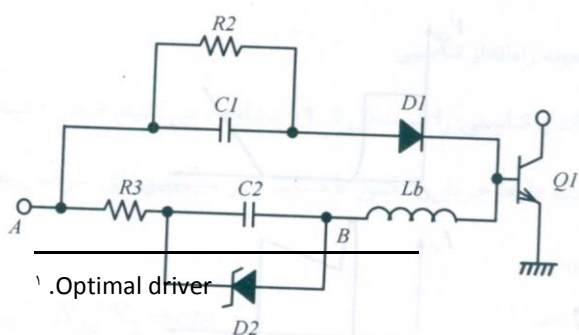
برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازمه

آید و افت ولتاژی به اندازه  $3V_D = 3V_\gamma$  که روی دیودها افت می کند باعث می شود که ولتاژ بیس - امیتر کم شده و در نتیجه جریان لحظه ای نیز کاهش یابد.

زمانی که  $V_S$  صفر می شود خازن شروع به تخلیه می کند و پیوند بیس - امیتر را در گرایش معکوس قرار داده و آن را سریعاً تخلیه و به این ترتیب ترانزیستور  $Q_1$  را قطع می کند. آیا می دانید چرا دیودهای بیش تری با خازن موازی نشده است؟ این امر به این دلیل است که اگر تعداد دیودها بیش تر انتخاب می شد، خازن به قدری شارژ می شد که برای ورودی منفی افت ولتاژ معکوس بالایی بر روی پیوند بیس - امیتر افت می کرد. این مسئله می تواند باعث شکست اتصال بیس - امیتر ترانزیستور گردد. زیرا اگر ولتاژ معکوس پیوند بیس - امیتر از حدود  $5/5$ - ولت کمتر شود شکست ثانویه رخ می دهد و ترانزیستور دو قطبی به صورت اتصال کوتاه در می آید.

### ۵-۱-۲ مدار راه انداز بهینه<sup>۱</sup>

طرز کار مدار به این ترتیب است که وقتی پالس ورودی مثبت است مسیر شامل دیود  $D_1$  و خازن  $C_1$  بسته شده و جریان بالایی در مدار برقرار می شود که از بیس ترانزیستور عبور می کند. اما به علت وجود سلف  $L_b$  جریانی که از مسیر  $AB$  می گذرد ناچیز است. اندکی بعد سلف اجازه عبور جریان را می دهد و بیش تر جریان از مسیر  $AB$  می گذرد. وقتی پالس ورودی منفی می شود، جریان تشدید که بین خازن اتصال بیس - امیتر و سلف مبادله می شود و مقدار اوج جریان تشدید، تابعی از ولتاژ خازن و ولتاژ ورودی است که می تواند قله جریانی مطلوب را تأمین کند.





برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازمه

ابتدا خازن به سلف انرژی می دهد اما زمانی که سلف می خواهد انرژی ذخیره شده را به خازن ترانزیستور برگرداند، ترانزیستور به ناحیه قطع رفته است و اتصال بیس - امیتر آن دیگر خاصیت خازنی ندارد بلکه به دلیل شکست غیر مخرب رفتار مقاومتی از خود نشان می دهد و به این ترتیب مدار سلفی - خازنی به مدار سلفی - مقاومتی تبدیل می شود و دیگر تشدید می وجود نخواهد داشت.

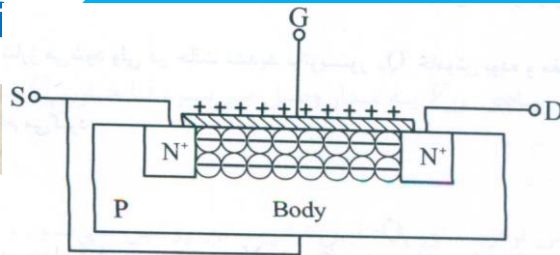
### ۵-۲ تکنولوژی ساخت ترانزیستورهای ماس فت

قبل از توضیح در مورد مدارهای راه انداز گیت لازم است تا مجدداً با ساختار ساده شده یک ترانزیستور ماس فت (نوع N یا P) آشنا شویم. به منظور سادگی ساختار ساده شده یک ترانزیستور ماس فت نوع N را مطابق شکل در نظر بگیرید. نحوه عملکرد این ساختار به این ترتیب است که بعد از اعمال ولتاژ مثبت به گیت - سورس با دور شدن حفره ها از سطح زیر گیت، یون های منفی زیر گیت به وجود می آیند و با افزایش ولتاژ ناحیه باردار، منفی و منفی تر می شود تا جایی که این لایه کاملاً وارونه<sup>۱</sup> شده و در آن الکترون آزاد به وجود آید. بر این اساس نیمه هادی نوع P، به N تبدیل می شود و در نتیجه اتصال  $N^+PN^+$  که از درین تا سورس در شرایط عادی وجود دارد به  $N^+NN^+$  تبدیل و بین درین و سورس ماس فت آثار مقاومتی ظاهر می شود. این امر این امکان را می دهد که بتوان ماس فتها را با یکدیگر موازی کرد. این مسئله معادل کاهش طول ناحیه تخلیه یا افزایش عرض آن است و در نتیجه مقاومت کانال معادل آن کاهش می یابد و لذا رسیدن به مقاومت کانال کوچک امکان پذیر است.

<sup>۱</sup>. Invert

و به همراه فونت های لازمه

برای دریافت فایل Word پروژه به سایت



شکل ۵-۱۵ ساختار فیزیکی یک ماس فت کانال N.

در ترانزیستورهای دوقطبی به علت عدم وجود این ویژگی، موازی کردن مستقیمی آن ها امکان پذیری نیست. زیرا اگر آن ها را موازی کنیم در صورت افزایش اندک  $V_{ce}$  یکی از آن ها نسبت به دیگری، آن ترانزیستوری که  $V_{ce}$  بیش تری دارد. جریان کم تری از خود عبور می دهد. یعنی جریان ها به طور یکسان تقسیم نمی شود. این امر در جریان های نسبتاً زیاد موجب سوختن یکی از ترانزیستورها خواهد شد. به طور خلاصه باید عنوان کرد که:

- ماس فت ها برخلاف ترانزیستورهای دوقطبی با حامل های اکثریت کار می کنند. در نتیجه سرعت سوئیچینگ زیادتری دارند.

- ماس فت ها همانند کلیدی تقریباً ایده آل رفتار می کنند. یعنی در حالت وصل هم چون مقاومت نسبتاً کوچک و در حالت قطع همانند مدار باز عمل می کنند.

WikiPower.ir

برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازم

## فصل ششم

### واحد کنترل PEM

#### ۶-۱ نحوه کنترل PWM

یک منبع تغذیه سوئیچینگ دو نقش اصلی بر عهده دارد؛ اول تأمین ولتاژهای کم با تثبیت خوب برای مدار و ابزارهای الکترونیکی و دوم بازدهی مناسب ضمن حفاظت از مصرف کننده در مقابل شوک حاصل از القاء ولتاژ زیاد و یا دیگر جریان های ناشی است. بر همین اساس واحد کنترل اکثر منابع تغذیه سوئیچینگ امروزی از نوع PWM می باشد. با این روش، دوره کارکرد<sup>۱</sup> برای تثبیت ولتاژ خروجی در یک محدوده از پیش تعیین شده تغییر می کند. اگرچه از روش های دیگری همچون تغییر سطح ولتاژ ورودی و یا تغییر فرکانس کار با ثابت بودن دوره کارکرد نیز می توان برای کنترل و تثبیت استفاده کرد اما روش PWM بازدهی بهتری ارائه می دهد و از مزایای آن می توان به تثبیت خوب بار و خط و پایداری با وجود تغییر درجه حرارت محیط اشاره کرد.

در سال های اخیر چندین مدار مجتمع توسعه یافته به بازار عرضه شده اند که شامل تمام توابع لازم برای طراحی کامل یک منبع تغذیه سوئیچینگ با استفاده از معدودی عناصر خارجی می باشند. از آن جایی که در حالت کلی مبدل های سوئیچینگ دارای دو مد عملکرد مختلف یعنی مد جریان و ولتاژی هستند، مدارهای مجتمع کنترل نیز به دو صورت مد جریانی و ولتاژی عرضه شده اند. در این فصل با بیان مختصر کنترل با شیوه PWM با تعدادی از معروف ترین هر دو دسته از این مدارهای مجتمع همراه با خلاصه ای از مشخصات اصلی آن ها آشنا خواهیم شد.

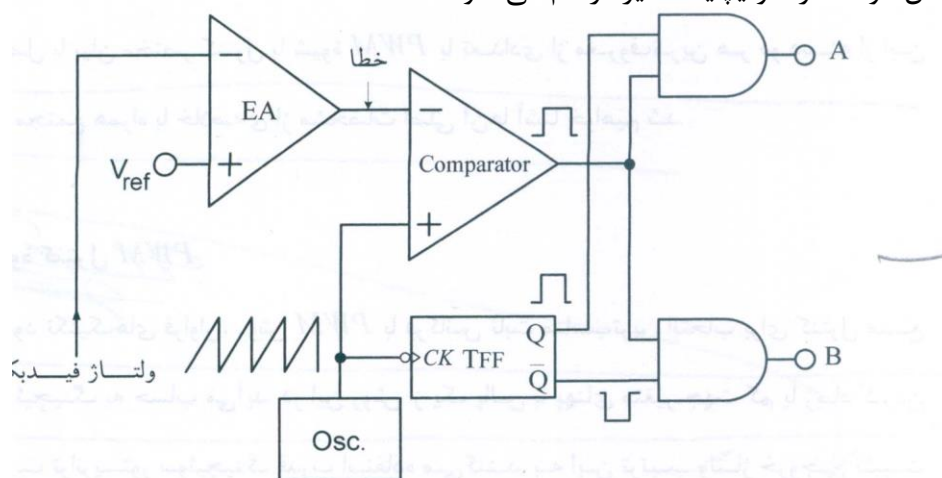
با وجود تکنیک های فراوان، PWM با فرکانس ثابت مناسب ترین انتخاب برای کنترل منبع تغذیه سوئیچینگ به حساب می آید. در این روش از یک پالس با پهنای متغیر جهت کم یا زیاد کردن زمان هدایت ترانزیستور سوئیچینگ قدرت استفاده می کنند. به این ترتیب ولتاژ

<sup>۱</sup> . Duty cycle

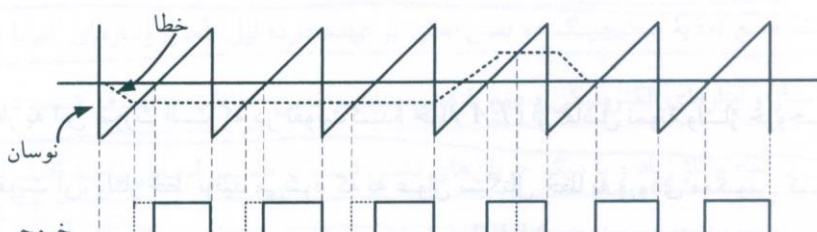
برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازم

خروجی تثبیت می شود. در شکل شمای اصلی یک کنترل PWM ساده به همراه شکل موج های آن نشان داده شده است.

طرز کار مدار به این صورت است که در تقویت کننده خطا (EA) از تفاضل نمونه ولتاژ خروجی و ولتاژ مرجع و تقویت آن، ولتاژ خطا تولید می شود که به عنوان سیگنال خطا به ورودی معکوس کننده واحد مقایسه کننده اعمال می شود. ورودی غیر معکوس کننده این واحد، موجی دنداناره ای با شیب خطی است که توسط یک نوسان ساز تولید شده و با تبدیل به پالس مربعی ورودی ساعت T فلیپ فلاپ را نیز تحریک می کند. با مقایسه ولتاژ خطا و موج دنداناره ای پهنای پالس مناسب برای تنظیم زمان هدایت ترانزیستورهای سوئیچینگ تولید می شود. در مبدل هایی که شامل دو عنصر سوئیچینگ هستند (همانند مبدل پوش - پوش)، واحد کنترل باید بتواند تولید دو پالس مربعی با فاز مخالف و با دوره کارکرد قابل کنترل نماید. به همین دلیل موج مربعی خروجی مقایسه کننده و خروجی های Q و  $\bar{Q}$  فلیپ فلاپ برای راه اندازی گیت های AND استفاده می شوند. هر کدام از خروجی های گیت های AND وقتی فعال می شوند که هر دو ورودی گیت، بالا باشند. نتیجه این کار، یک پالس با دوره کارکرد متغیر در کانال های A و B متناسب با سیگنال خطا است. در واقع امکان کنترل دوره کارکرد برای مبدل ای شامل دو عنصر سوئیچینگ نیز فراهم می شود.



(الف)



برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازمه

اگر به هر دلیل مثل تغییر بار، ولتاژ خروجی تغییر کند به پیروی از آن ولتاژ فیدبک نیز تغییر خواهد کرد و تغییر توسط تقویت کننده خطا تقویت شده و به واحد مقایسه کننده اعمال می شود.

## ۲-۶ معرفی تعدادی از مدارهای مجتمع کنترل کننده PWM

در این بخش قصد داریم چند نمونه از این کنترل کننده ها را با ذکر ویژگی ها، بلوک دیاگرام مد عملیاتی و سایر قابلیت های آن ها، شرح دهیم.

### ۱-۲-۶ مدار مجتمع مد جریانی خانواده ۸۴۲/۳/۴/۵ (۳) UC<sub>۳</sub><sup>۱</sup>

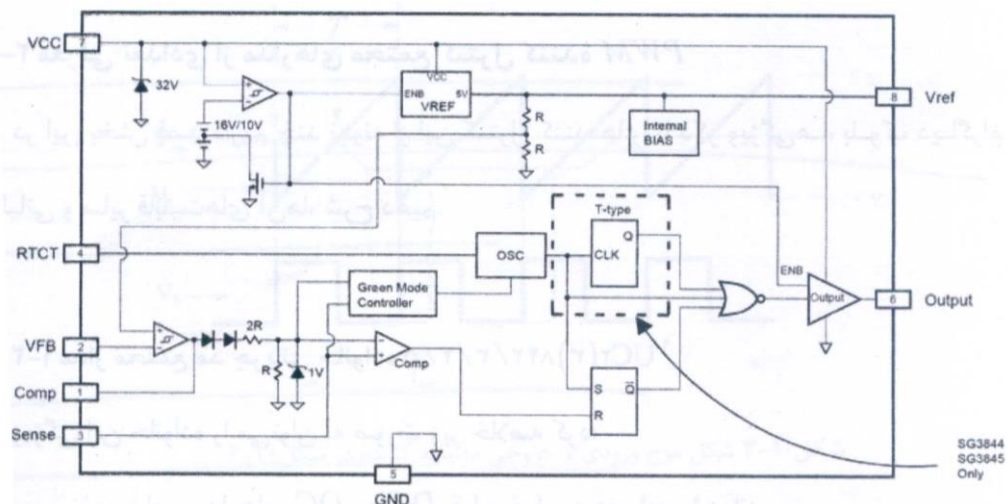
ویژگی این خانواده را می توان به صورت زیر خلاصه کرد:

- ۱- برای مبدل های DC به DC قطع خط، بهینه سازی شده اند.
  - ۲- جریان راه اندازی پایینی دارند (کمتر از ۱ میلی آمپر).
  - ۳- جبران سازی فید فوروارد خودکار دارند.
  - ۴- محدود کننده جریان پالس به پالس دارند.
  - ۵- قفل خروجی ولتاژ پایین با هیستریزیس دارند.
  - ۶- خروجی تاتمپل با جریان بالا دارند.
  - ۷- دارای مرجع ۵ ولت شکاف باند<sup>۲</sup> تنظیم شده به صورت درونی هستند. به همین دلیل نسبت به تغییرات حرارت بسیار پایدارند.
  - ۸- توانایی کار تا فرکانس ۵۰۰ کیلو هرتز را دارند.
  - ۹- مقاومت خروجی تقویت کننده خطای آن ها کم است.
- بلوک دیاگرام مدار مجتمع سری UC X ۳۸۴ از این خانواده را در شکل مشاهده می کنید.

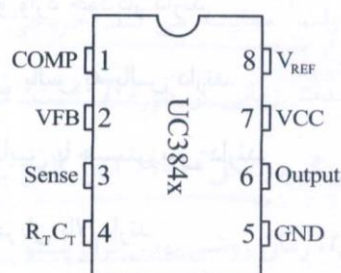
<sup>۱</sup> . Unitrode Corporation

<sup>۲</sup> . Band gap

برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آر م سایت و به همراه فونت های لازمه



شکل ۱۰-۴ بلوک دیاگرام UC۳۸۴x.



شکل ۱۰-۵ نمایش پایه‌های خارجی UC۳۸۴x.

## ۲-۲- مدار مجتمع $TC_{۱۷}$ کنترل کننده مُد جریانی از نوع سی ماس

از ویژگی های این مدار مجتمع، محدود کنندگی جریان پالس به پالس، فیدفورارد ذاتی، حلقه جبران سازی ساده، مصرف توان پایین و یک طبقه خروجی می باشد که برای راه اندازی ماسفت های قدرت بهینه سازی شده است. ساختمان درونی این مدار مجتمع در شکل نشان داده شده است. مشخصات کلی این مدار مجتمع را می توان به صورت خلاصه زیر بیان کرد:

۱- جریان مصرفی کم.

۲- مرجع داخلی ۵/۱ ولتی.

برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازمه

۳- زمان افت و خیز کوچک حدود  $50 \text{ nsec}$  با بار خازنی  $1000 \text{ Pf}$ .

۴- خروجی تا تمپل با جریان راه اندازی  $300 \text{ mA}$ .

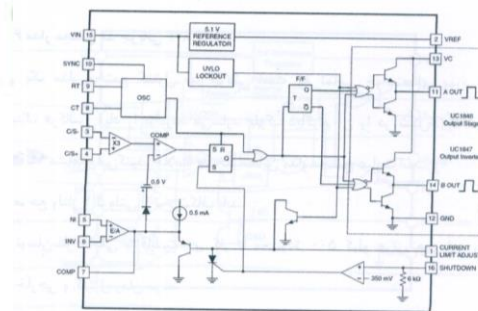
۵- خروجی دوتایی پوش - پول.

۶- تقویت کننده حس جریان.

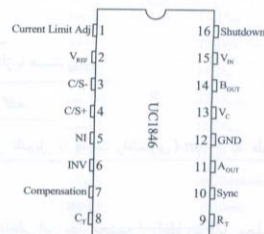
۷- عملکرد آغازش آرام.

۸- قفل کاهش ولتاژ.

۹- حذف پالس دوگانه.



شکل ۱۰-۱۳ بلوک دیاگرام UC1846.



شکل ۱۰-۱۴ پایه های UC1846.

برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازم

### ۳-۲-۶ مدار مجتمع مد ولتاژی P/FP ۱۶۶۶۶ HA<sup>۱</sup>

این مدار مجتمع، یک کنترل کننده PWM مُد ولتاژی برای تثبیت کننده سوئیچینگ می باشد، که توانایی راه اندازی ماسفت های قدرت در فرکانس ۶۰۰ کیلو هرتز را به خوبی دارد. جریان زمان آماده به کار<sup>۲</sup> آن در حدود ۰/۳ میلی آمپر می باشد. ویژگی های این مدار مجتمع را می توان به صورت زیر خلاصه کرد:

۱- سرعت سوئیچینگ بالا.

۲- زمان افت و صعود کم ( $t_f = 40ns, t_r = 80ns$ ).

۳- مصرف توان کم (در حالت ایستا ۰/۳ میلی آمپر و در حداکثر حالت، ۱۲ میلی آمپر مصرف می کند).

۴- محافظه قفل خروجی در شرایط افت ولتاژ (ولتاژ آستانه بالای ۱۰ ولت و ولتاژ آستانه پایین ۸ ولت).

۵- گستره وسیع کنترل پهنای پالس خروجی (۰ تا ۷۵٪).

۶- دو ولتاژ آستانه ورودی برای مقایسه کننده جریان؛ ولتاژ ثابت (داخلی) و ولتاژ قابل تغییر (خارجی).

۷- گستره وسیع ولتاژ تغذیه ورودی از ۱۱ تا ۴۰ ولت.

### ۴-۲-۶ مدار مجتمع مد ولتاژی TL۴۹۴<sup>۲</sup>

این مدار مجتمع شامل دو تقویت کننده خطا، یک نوسان ساز قابل تنظیم داخلی، مقایسه کننده کنترل زمان مرده، مرجع داخلی ۵ ولت با دقت ۰/۵٪ و مدارهای کنترل خروجی است. تقویت کننده خطا قابلیت کار با ولتاژ مد مشترک از ۱/۳- ولت تا ۲- VCC ولت را دارد.

<sup>۱</sup> . Harris

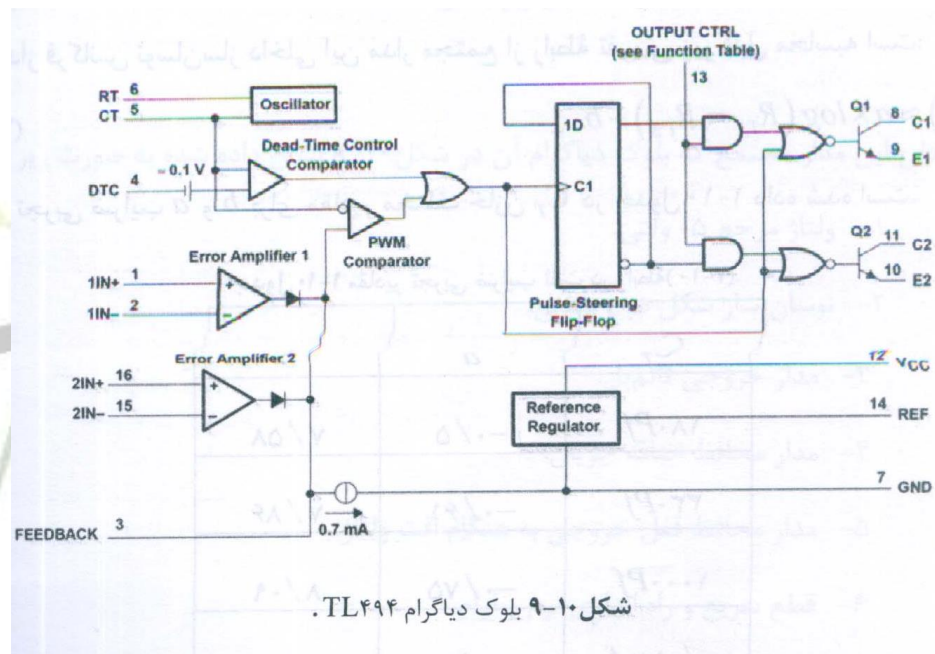
<sup>۲</sup> . Stand by

<sup>۳</sup> . Texas Instruments



برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازم

ترانزیستورهای خروجی می توانند به صورت کلکتور مشترک و یا امیتر مشترک مورد استفاده قرار گیرند. بر این اساس این مدار مجتمع قابلیت انجام کار به صورت پوش - پوش یا تک خروجی را دارد که از طریق واحد کنترل و با ایجاد اتصالات مناسب برای ترانزیستورهای خروجی قابل انتخاب است. بلوک دیاگرام این مدار مجتمع در شکل نمایش داده شده است. شکل، پایه های این مدار مجتمع را نشان می دهد.



۵-۲-۶ مدار مجتمع مد جریانی SG ۳۵۲۴<sup>۱</sup>

<sup>۱</sup> . Silicon General

برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازمه

این مدار مجتمع شامل یک مرجع داخلی ۵ ولت با دقت  $\pm 1\%$ ، یک تقویت کننده عملیاتی با محدوده ولتاژ خروجی صفر تا ۵+ ولت، یک تقویت کننده حس جریان که از زمین تا خط تغذیه کار می کنند و زوج ترانزیستور NPN خروجی ۶۰ ولتی ۲۰۰ میلی آمپری است. تمامی مدارهای داخلی قفل هستند مگر این که ولتاژ تغذیه از محدوده ۸ ولت بگذرد. عمل قفل بدون کشیدن جریان زیاد انجام می شود که در نتیجه طراحی منابع تغذیه کم قدرت را تسهیل می بخشد. به علاوه شامل یک قفل برای PWM است که مانع از ارسال چند پالس در یک پرپود سوئیچینگ حتی در محیط های خیلی نویزی می شود. همچنین دارای قابلیت قطع خارجی سریع و حفاظت حرارتی خودکار برای اضافه حرارت تراشه است. مدار نوسان ساز تا فرکانس ۵۰۰ KHz به راحتی کار می کند و می تواند با یک پالس ساعت خارجی همزمان شود.

### ۷-۲-۶ مدار مجتمع مد جریانی UC 1846

این یک مدار مجتمع کنترل مد جریانی است که تمامی خواسته های مورد نیاز یک منبع سوئیچینگ فرکانس زیاد را برآورده می سازد. بلوک دیاگرام آن را در شکل مشاهده می کنید. خلاصه مشخصات این مدار مجتمع عبارت است از:

۱- مرجع ولتاژ ۵/۱ ولتی از نوع شکاف باند.

۲- نوسان ساز داخلی با قابلیت های کار تا محدوده ۵۰۰ کیلو هرتز، همزمانی با یک سیگنال خارجی و کنترل زمان مرده.

۳- تقویت کننده حس جریان.

۴- محدودسازی جریان قابل برنامه ریزی.

۵- قطع سریع.

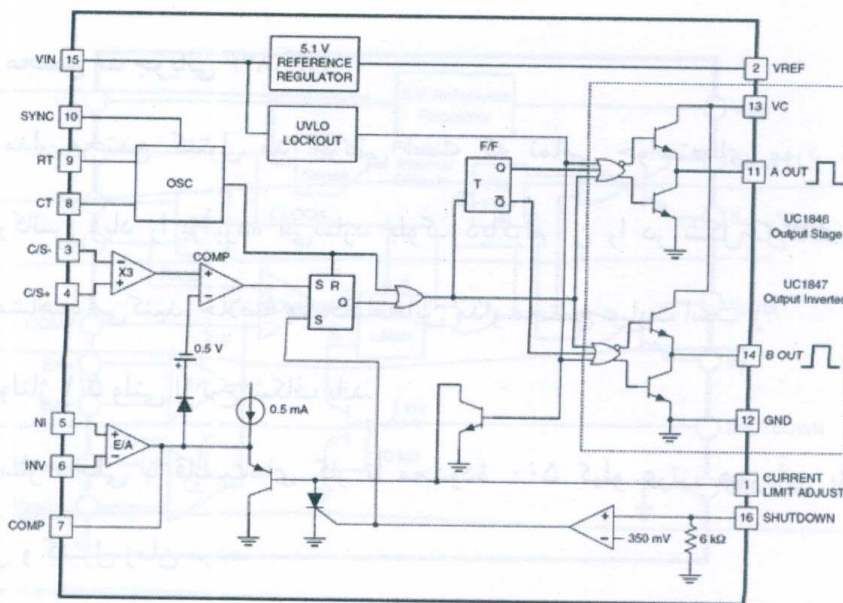
برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آر م سایت و به همراه فونت های لازم

۶- قفل کاهش ولتاژ با هیستریزس.

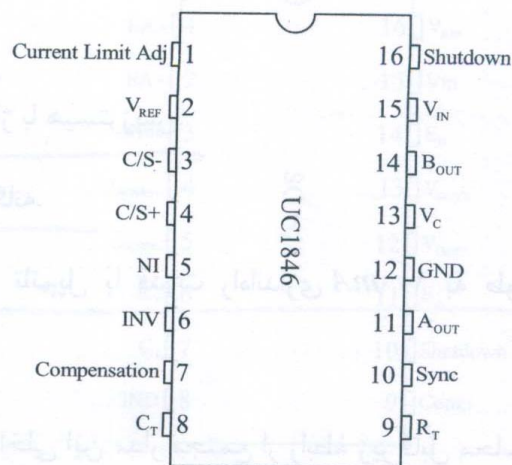
۷- حذف پالس دو گانه.

۸- طبقه خروجی تاتمپل با قدرت راه اندازی ۱۰۰ mA به طور پیوسته و ۴۰۰ mA به

صورت اوج.



شکل ۱۰-۱۳ بلوک دیاگرام UC۱۸۴۶.



شکل ۱۰-۱۴ پایه های UC۱۸۴۶.

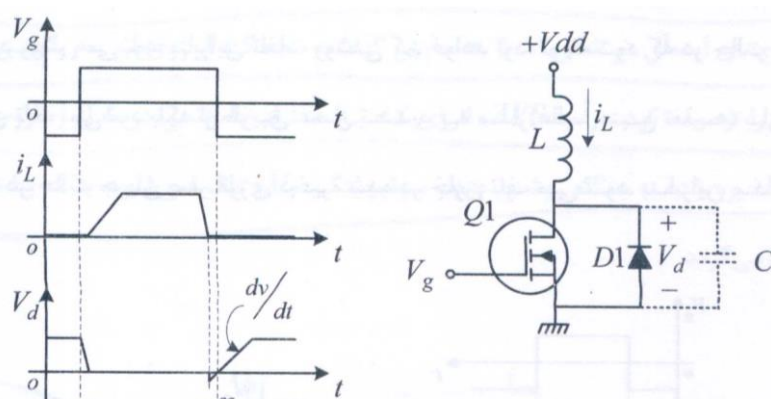
برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آر م سایت و به همراه فونت های لازمه

## فصل هفتم

### سوئیچینگ ولتاژ صفر و جریان صفر

#### ۱-۷ سوئیچینگ ولتاژ صفر و جریان صفر

شکل زیر شکل موج های نمونه برای یک مبدل ZCS را به نمایش می گذارد. یک سلف با عنصر سوئیچینگ به طور سری قرار داده شده است. بنابراین به هنگام روشن شدن و قبل از آن که جریان افزایش یابد، ولتاژ درین (یا کلکتور برای ترانزیستورهای دوقطبی) به نزدیکی صفر افت می کند. در نتیجه تلفات سوئیچینگ روشنی کمی به وجود خواهد آمد. ولی باید دقت شود که انرژی ذخیره شده در خازن پراکندگی درین - سورس کلاً تلف خواهد شد. مقدار این تلفات وقتی فرکانس کار به حدود ۱ MHz می رسد بسیار حائز اهمیت می شود. در مدارهای ZCS و به هنگام خاموشی، ولتاژ درین - سورس به نزدیکی صفر رسیده و معکوس می شود (یعنی جریان از دیود موازی ترانزیستور می گذرد) و این می تواند ناشی از معکوس شدن جریان در مدار تشدید باشد. در طی معکوس شدن جریان، عنصر سوئیچینگ قطع است. بنابراین در حالت ایده آل تلفات چندانی به هنگام خاموشی رخ نمی دهد. اما در پیاده سازی عملی مقدار نرخ اعمال ولتاژ جهت روشنی باید به میزان مشخصی محدود شود تا پدیده قفل شدگی (در IGBT ها) رخ نداده و EMI تولیدی کاهش یابد. به علاوه باید مدت زمان عبور جریان از دیود به میزان کافی باشد تا بارهای ذخیره شده در عنصر سوئیچینگ (به ویژه برای ترانزیستورهای دوقطبی) زمان کافی برای بازترکیب را دارا باشند. در غیر این صورت اندک جریان عبوری از ترانزیستور با معکوس شدن ولتاژ دو سر دیود موجب اتلاف خاموشی زیاد خواهد شد.



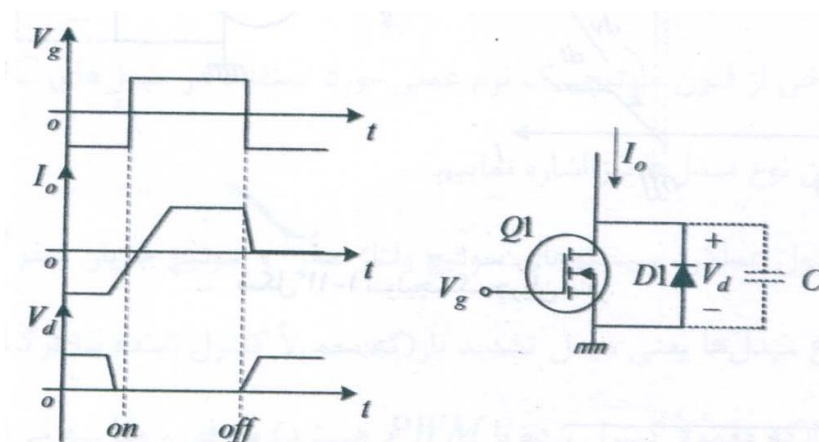
برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرمان سایت و به همراه فونت های لازم

همانگونه که ملاحظه می شود اتلاف کم در طی خاموشی در اثر خازن متصل شده به دو سر عنصر سوئیچینگ به دست می آید (این در تقابل با ZCS است که در آن اتلاف روشنی کم با اندوکتانس سری با عنصر سوئیچینگ به دست می آید).

خازن درین - سوری در طی روشنی از طریق عنصر سوئیچینگ تخلیه نمی شود چرا که قبل از آن، جریان مدار تشدید در جهت معکوس از دیود موازی سوئیچ عبور می کند. بنابراین ترانزیستور به هنگام روشنی دیود روشن می شود. بنابراین تلفات روشنی کم خواهد بود. توجه شود که در حالت ولتاژ صفر، انرژی خازن تلف نمی شود بلکه از طریق عمل تشدید به مدار (غالباً منبع تغذیه) باز می گردد، در حالی که در حالت جریان صفر انرژی ذخیره شده در خازن تلف می شود. بنابراین مدارهای ZVS پیکربندی های مناسب تری برای کار در فرکانس خیلی زیاد هستند.

باید بدانیم که اکثر مبدل های DC به DC از نوع PWM به راحتی می توانند به مد عملکرد ZVS

تبدیل شوند.



شکل ۱۳-۲ سوئیچینگ ولتاژ صفر.

برای دریافت فایل Word پروژه به سایت **ویکی پاور** مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازمه

## ۲-۷ مبدل فلای بک ولتاژ صفر ساده

مبدل های سوئیچینگ مرسوم اعم از باک، بوست یا فلای بک می توانند در مد ZVS کار کنند مشروط بر آن که اندوکتانس مغناطیس کننده نسبتاً بزرگ ترانس سوئیچینگ (یا سلف ذخیره ساز انرژی) آن ها به مقداری کاهش یابد تا اجازه معکوس شدن جریان در هر سیکل کاری داده شود. به این ترتیب عملکرد ولتاژ صفر به راحتی فراهم می شود.

## ۳-۷ مبدل های سوئیچینگ نرم ولتاژ صفر

در این بخش چند نمونه مشهور مبدل سوئیچینگ نرم ولتاژ صفر را مورد مطالعه قرار می دهیم. این نمونه ها عبارتند از:

۱- مبدل تشدیدي موازی

۲- مبدل تشدیدي سری

۳- مبدل تشدیدي سری - موازی<sup>۱</sup>

۴- پل تشدیدي با فاز انتقال یافته<sup>۲</sup>

۵- پل فعال دو گونه<sup>۳</sup>

۶- مبدل قطب تشدید

## ۱-۳-۷ مبدل تشدیدي موازی

ترانزیستور و دیودهای ورودی همراه با خازن های C<sub>1</sub> و C<sub>2</sub> شکل موج مربعی در دو سر مدار تشدید شامل L و C (و ترانس موازی با آن) ایجاد می کنند و موجب تغییرات تقریباً سینوسی در مدار تشدید می

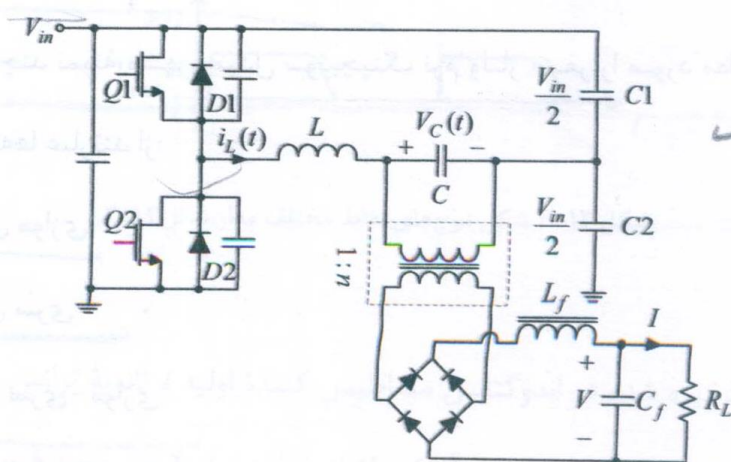
<sup>۱</sup> . Series/parallel resonant converter

<sup>۲</sup> . Phase- shifted resonant bridge

<sup>۳</sup> . Dual active bridge

برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازم

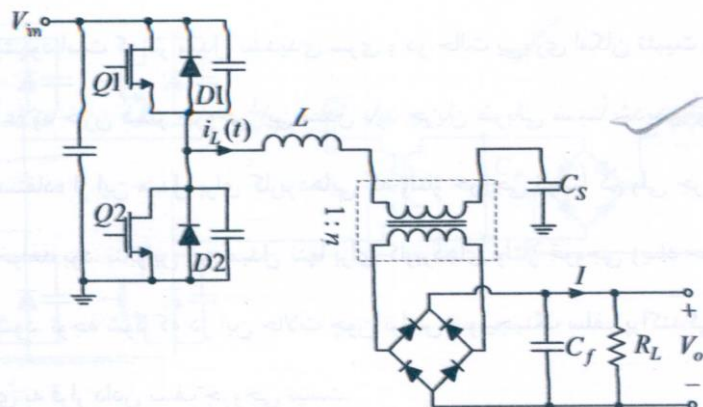
شوند. ولتاژ خازن مدار تشدید بعد از عبور از ترانس، یکسو و فیلتر می شود تا ولتاژ DC خروجی را تولید کند. مقدار دامنه نوسان و در نتیجه ولتاژ DC خروجی با تغییر فرکانس سوئیچینگ  $f_s$  در اطراف فرکانس طبیعی ( $f$ ) مدار تشدید، کنترل می شود. در این صورت دیگر در ولتاژ صفر تغییر وضعیت نمی دهد. در واقع به ازای یک مقدار  $f_s$ ,  $ZVS$  داریم و با تغییر آن  $ZVS$  را از دست می دهیم.



شکل ۱۳-۵ مبدل تشدید موازی نیم پل ولتاژ کم

### ۷-۳-۲ مبدل تشدید سری

عملکرد این مدار بسیار شبیه به پیکربندی موازی آن است به جز آن که در این حالت جریان سلف تشدید یکسو و فیلتر شده تا جریان DC بار را تولید کند. از تغییرات فرکانس سوئیچینگ جهت کنترل دامنه جریان سلف و در نتیجه دامنه جریان بار استفاده می شود.

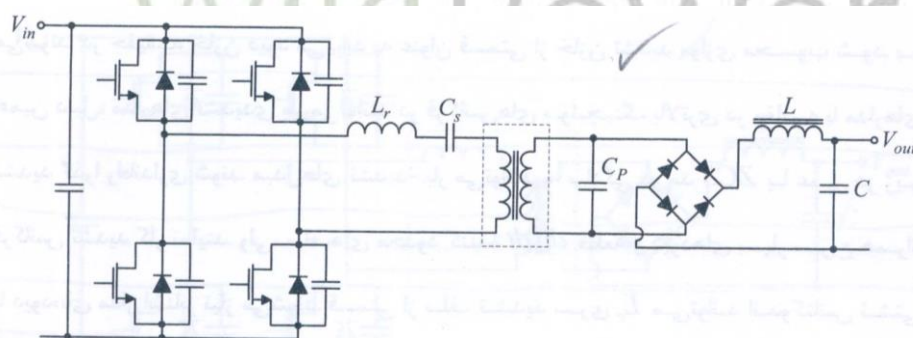


شکل ۱۳-۶ مبدل تشدید سری نیم پل ولتاژ کم

برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازمه

### ۳-۳-۷ مبدل تشدید سری - موازی

همانند مبدل های قبل، این مبدل یک مبدل تشدید بار محسوب می شود که در آن عنصر تشدید به طور پیوسته و در تمامی سیکل سوئیچینگ در تشدید است وقتی این مبدل در بالای فرکانس تشدید عمل نماید، جریان وارده از پل سوئیچینگ به مدار تشدید موجب تأخیر ولتاژ پل می شود. تحت این شرایط یک سوئیچ وقتی خاموش می شود، همیشه حامل جریان است و همواره ولتاژ دو سر آن برابر صفر است که به آن فرمان روشنی داده می شود. لذا عملیات ZVS انجام می شود. کنترل معمولاً به صورت کنترل فرکانس انجام می گیرد. ولتاژ خروجی اساساً خروجی یکسو شده دو سر خازن مدار تشدید است و با تغییر فرکانس و حرکت بالا و پایین در اطراف منحنی تشدید دامنه آن تنظیم می شود. در فرکانس های نزدیک به تشدید، عمل ZVS با انتقال نسبتاً کم فاز انجام نمی شود. وقتی فرکانس در بالای فرکانس تشدید باشد، مقدار انتقال فازی که مجاز به تغییر هستیم افزایش می یابد. بنابراین بسیاری از روش های کنترل، کنترل فرکانس را تا حدود فرکانس حداکثر که بعد از آن کنترل انتقال فاز انجام می شود مورد استفاده قرار می دهند.



شکل ۱۳-۷ مبدل تشدید سری - موازی.

در این روش، محدوده فرکانس می تواند محدود شود (به طور نمونه ۱/۴ به ۱) در حالی که کنترل ZVS می تواند در یک بار و محدوده ولتاژ ورودی نسبتاً بزرگ انجام شود. اگر فقط کنترل فرکانس استفاده شود، معمولاً محدوده فرکانسی ۱/۶ به ۱ یا ۲ به ۱ (بسته به محدوده بار و ولتاژ ورودی) استفاده می شود. توجه شود که این مبدل می تواند در بی باری نیز به صورت ZVS کار کند، چرا که جریان گردشی قابل

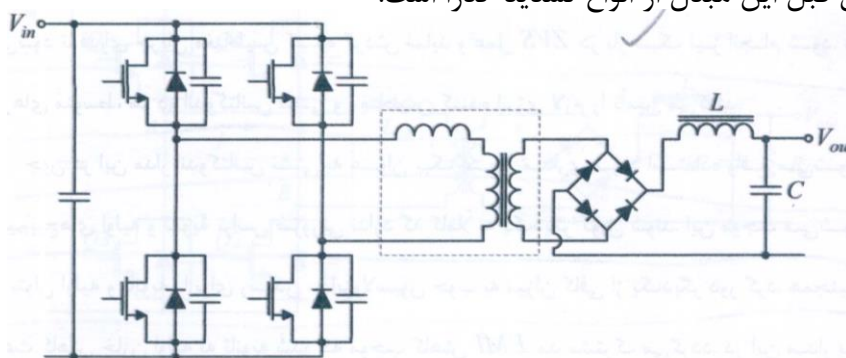


برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آر م سایت و به همراه فونت های لازم

ملاحظه ای در عنصر تشدید در بی باری ادامه می یابد (نوعاً ۰/۵ برابر جریان جاری شده در عملکرد بار کامل). به همین خاطر، راندمان در بار جزئی یا سبک تر معمولاً قدری کوچک تر از نزدیکی بار کامل است. مجدداً، انتقال فاز می تواند جهت کاهش ولتاژ راه اندازی مدار تشدید در بار سبک مورد استفاده واقع شود و در نتیجه جریان گردش کاهشی یابد. اگر خازن موازی تشدید  $C_p$  در طرف دوم ترانس مطابق شکل با شد، دیودها نیز سوئیچینگ نرم را متحمل می شوند. در حقیقت، خازن دیود می تواند به عنوان قسمتی از خازن تشدید موازی محسوب شود. به همین دلیل، مدارهای تشدید بار می توانند در فرکانس های سوئیچینگ بالاتری در مقایسه با مدارهای تشدید گذرا راه اندازی شوند. مبدل های تشدید -بار می توانند به سادگی در مد ZCS با عمل در زیر فرکانس تشدید کار نمایند. ولی، سلف های محدود کننده  $di/dt$  و دیودهای بسیار سریع همراه با دیودهای مدار اسنابر نیاز می شوند. قسمتی از سلف تشدید سری  $L_p$  می تواند اندوکتانس نشی ترانس باشد. از آنجائی که مقدار سلف تشدید مورد نیاز بسیار بزرگ تر از اندوکتانس نشی ترانس است، فضای میان سیم پیچی اولیه و ثانویه ترانس می تواند نسبتاً بزرگ باشد. چون این معمولاً برای ترانس های ولتاژ زیاد نیاز می شود، از این مبدل ها در کاربردهای ولتاژ زیاد هم چون مدارهای X-ray استفاده می شود.

### ۷-۳-۴ پل تشدید با فاز انتقال یافته

برخلاف سه مبدل قبل این مبدل از انواع تشدید گذرا است.



شکل ۱۳-۸ مبدل پل تشدید با انتقال فاز.

برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازمه

در موارد زیر با طرح مناسب اندوکتانس نشتی و مغناطیس کننده ترانس مقدار مناسبی از انرژی در هر سیکل ذخیره شده به گونه ای که وقتی یک سوئیچ قدرت خاموش می شود، انرژی سلفی با خازن های اسنابر دو سرقطعه به منظور عملیات سوئیچینگ نرم، مبادله می شود. در واقع وقتی هر قطعه خاموش می شود خازن های اسنابر با اندوکتانس نشتی و مغناطیس کننده ترانس تشدید می کنند.

تشدید گذرا تنها در طی مدت سوئیچینگ انجام می شود و پیوسته نیست و در نتیجه جریان گردشی اضافی ناشی از سوئیچینگ نرم می تواند حداقل شود. در طی زمان خاموشی PWM یا دو سوئیچ بالایی و یا دو تای پایینی روشن هستند که این موجب فراهم آمدن مسیری برای عبور جریان گردشی می شود. به جهت عبور این جریان، اتلاف هدایتی اضافی در کلیدها و اولیه ترانس داریم.

در بار سنگین، انرژی ذخیره شده در اندوکتانس نشتی ترانس به میزان کافی است تا ZVS اجرا شود. اما در بارهای سبک، انرژی کمی در اندوکتانس نشتی است و به همین خاطر انرژی باید در اندوکتانس مغناطیس کننده ترانس به جهت ZVS ذخیره شود. بنابراین ترانس به گونه ای طراحی می شود تا قدری جریان مغناطیس کننده گردش نماید و عمل ZVS در بار سبک نیز انجام شود. در بارهای متوسط، هر دو اندوکتانس نشتی و مغناطیس کننده انرژی لازم را تأمین می کنند.

چون در این مدار اندوکتانس نشتی به عنوان یک عنصر مداری مورد استفاده واقع می شود، سیم پیچ های اولیه و ثانویه ترانس ضرورتی ندارد که کاملاً به یکدیگر کوپل شوند. این موجب می شود تا بتوان اولیه و ثانویه را برای رسیدن به ایزولاسیون خوب به میزان کافی از یکدیگر دور کرد. همچنین باعث کاهش خازن اولیه و ثانویه شده که موجب کاهش EMI مد مشترک می گردد. در این مدار به جهت جلوگیری از نوسانات ولتاژ دو سر دیودهای خروجی نیازمند مدارهای اسنابر مناسب برای آن ها هستیم.

برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازمه

#### ۴-۷ سوئیچینگ نرم جریان صفر

این دسته از سوئیچینگ نرم نیز انواع متفاوتی دارد. به دلیل نسبتاً قدیمی تر بودن این روش نسبت به سوئیچینگ ولتاژ صفر و هم چنین عدم کارایی آن در فرکانس های زیاد در ادامه فقط به ذکر یک نمونه مشهور یعنی مبدل باک شبه تشدید بسنده می کنیم.

#### ۱-۴-۷ مبدل باک شبه تشدید

در این نوع مبدل که مدار آن را در شکل ملاحظه می کنید، کلید اصلی در حالت ZCS روشن و سپس کلید اصلی دیود در حالت ZCS خاموش می شود. دیود نیز در حالت ZCS روشن و سپس در حالت ZCS خاموش می شود. توجه شود که ولتاژ خروجی با تغییر فرکانس سوئیچینگ کنترل می شود. واضح است که گذار نرم و هموار شکل موج ها، تلفات کم سوئیچینگ را تا فرکانس های بالا تضمین می کند. اما روشنی در حالت ZCS باعث اتلاف انرژی خازن پیوند و اتلاف هدایتی زیاد به دلیل پدیده تشدید می شود. به علاوه نرخ افزایش ولتاژ دیود دو برابر است و مدار نیازمند کنترل فرکانس در بازه وسیعی است که مضرات ویژه خود را دارد.

بنابراین در این حالت برای رسیدن به عملکرد سوئیچینگ نرم نیازمند مدارها و کنترل پیش تری می باشیم (علاوه بر افزایش محدوده قابل تحمل ادوات).

برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازم

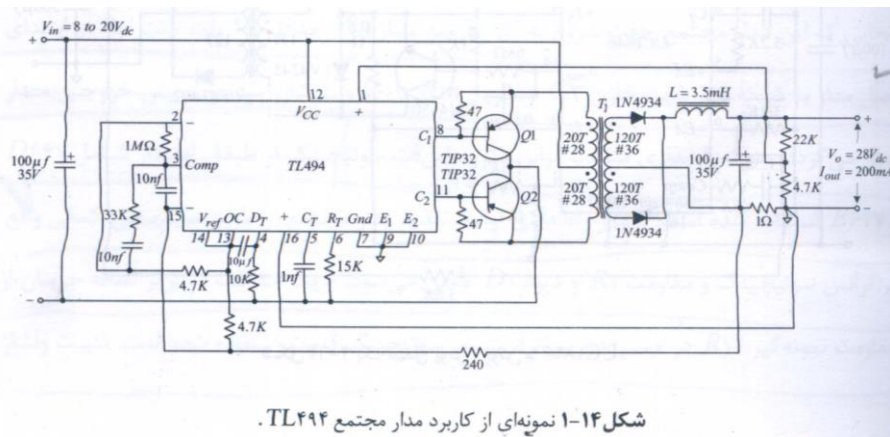
## فصل هشتم

### تجزیه و تحلیل چند منبع تغذیه سوئیچینگ

#### مدار مجتمع TL ۴۹۴

شکل زیر کاربردی از مدار مجتمع TL ۴۹۴ جهت ساخت یک مبدل پوش-پوش با حفاظت جریان را نشان می دهد. نسبت دورهای ثانویه به اولیه ترانس به گونه ای انتخاب شده که برخلاف تغییرات و سيع ولتاژ ورودی  $(\lambda^{V_{dc}} \leq V_{in} \leq 2 \cdot V_{dc})$  ولتاژ خروجی در مقدار ۲۸ ولت ثابت باقی بماند. ترانزیستورهای مدار (TIP۳۲) از نوع PNP سوئیچینگ قدرت انتخاب شده است تا انتقال قدرت از اولیه به ثانویه ترانس با حداقل توان مصرفی در ترانزیستورها انجام گیرد. بدیهی است که جهت جلوگیری از هدایت تداخلی ترانزیستورهای مدار که می تواند به آن ها آسیب جدی برساند، از زمان مرده مناسب استفاده شده است. مقدار این زمان با ولتاژ اعمالی به پایه ۴ این مدار مجتمع کنترل می شود. به علاوه جهت تخلیه سریع بارها از منطقه بیس ترانزیستورها از مقاومت  $47\Omega$  موازی با اتصال بیس - امیتر ترانزیستورها استفاده شده است. اگر دقت شود میزان جریان تزریقی به بیس ترانزیستورها همواره ثابت بوده و مستقل از مقدار بار خروجی می باشد. این به معنی آن است که در بی باری، جریان بیش تر از اندازه به بیس ترانزیستورها تزریق می شود. لذا ترانزیستورها مدت زمان بیش تری در اشباع باقی می مانند که در توان های زیاد اصلاً مناسب نیست. بنابراین در حالت کلی توان دریافتی از چنین مداری نمی تواند از چند ده وات بیش تر باشد. جهت حفاظت از اضافه جریان از مقاومت  $1\Omega$  در مسیر خروجی استفاده شده است که ولتاژ دو سر آن به ورودی (+) (پایه ۱۶) مدار مجتمع اعمال می شود. به علاوه مسیر فیدبک از خروجی به پایه ۱ مدار مجتمع توسط تقسیم مقاومتی ناشی از مقاومت های  $4/7K\Omega$  و  $22K\Omega$  در خروجی حاصل می شود. به همین دلیل این مدار به صورت کاملاً غیرمجزا عمل می کند.

برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آر م سایت و به همراه فونت های لازم



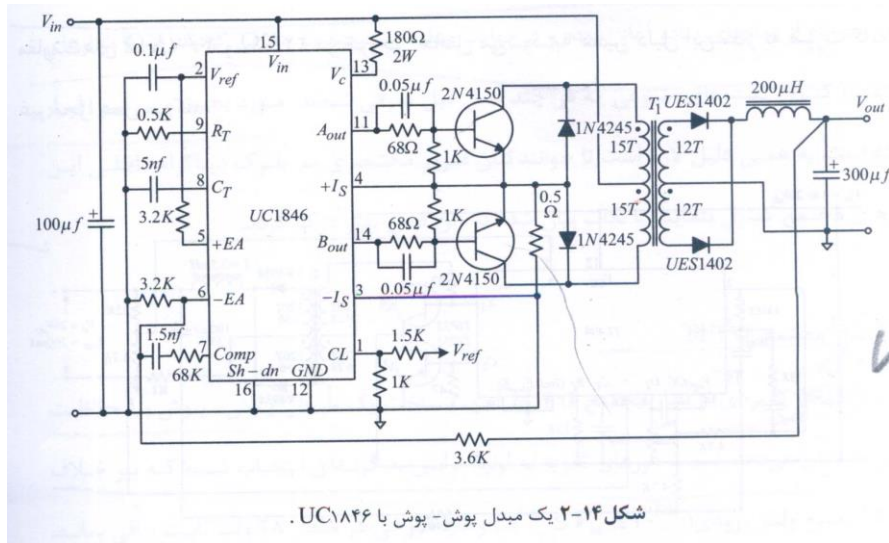
شکل ۱-۱۴ نمونه‌ای از کاربرد مدار مجتمع TL494.



## ۲-۸ مدار مجتمع UC ۱۸۴۶

فرکانس کار آن ۲۰ KHZ می باشد و با وجود آن که هیچ تلاشی جهت تطابق ترانزیستورهای سوئیچینگ آن انجام نشده است اما نامتعادلی جریان که سبب اشباع ترانس است در آن وجود ندارد. در فرکانس های کاری بالاتر ترانزیستورهای دوقطبی می توانند با انواع مناسب ماسفت جایگزین شوند. خازن های  $0.05\mu f$  موازی با مقاومت های  $68\Omega$  و مقاومت های  $1K\Omega$  موازی با اتصال بیس - امیتر ترانزیستورها، موجب قطع و روشنی کامل ترانزیستورهای سوئیچینگ در حداقل زمان ممکن خواهند شد.

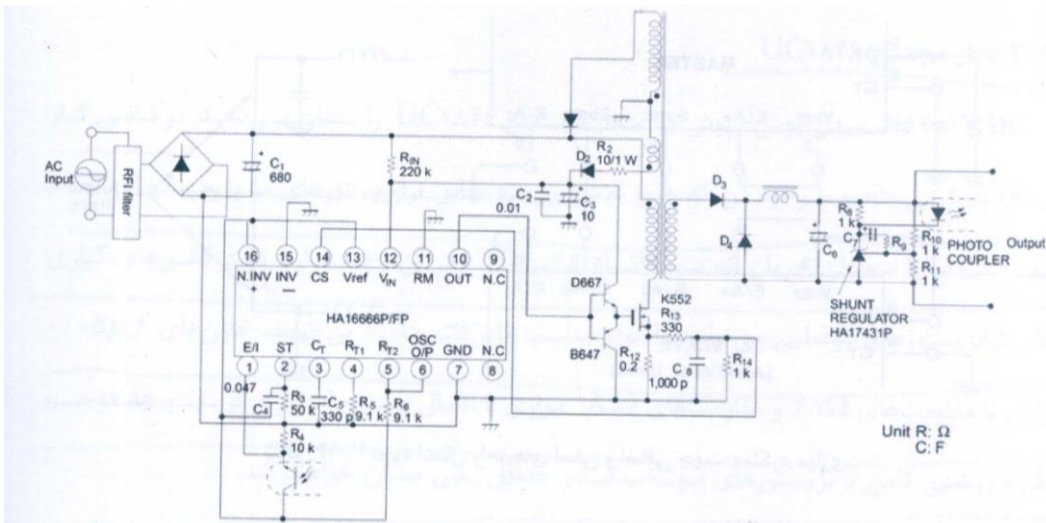
برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آر سایت و به همراه فونت های لازم



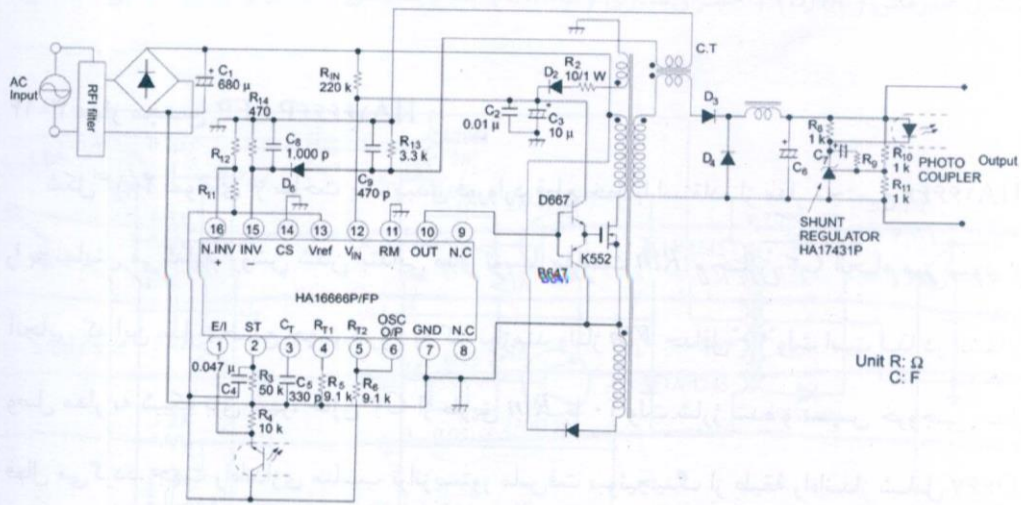
### ۸-۳ مدار مجتمع P/FP ۱۶۶۶۶ HA

کشل زیر نمونه ای از ساخت یک مبدل فرورارد قطع خط با استفاده از مدار مجتمع HA ۱۶۶۶۶ را نشان می دهد. روشن شدن ابتدایی مدار توسط مقاومت Rin و خازن C۳ انجام می شود. از آنجایی که این مدار مجتمع جهت شروع به کار نیازمند ولتاژ Vin حداقل ۱۰ ولت است لذا در ابتدای وصل مدار به شبکه برق شهر، خازن C۳ از طریق Rin تا ۱۰ وقت شارژ شده و سپس خروجی مدار فعال می گردد. جهت راه اندازی مناسب ترانزیستور ماسفت سوئیچینگ از طبقه راه انداز شامل D ۶۶۷ و B ۶۴۷ استفاده شده است. بعد از راه اندازی اولیه، تغذیه مدار مجتمع از طریق سیم پیچی کمکی واقع بر ترانس سوئیچینگ و مقاومت R۲ و دیود D۲ تأمین می شود. جهت حفاظت در برابر اضافه جریان از مقاومت نمونه گیر R۱۲ در مسیر سورس ترانزیستور سوئیچینگ قدرت استفاده شده است. تثبیت ولتاژ خروجی به روش نوری و با استفاده از یک تزویج کننده نوری همراه با مدار مجتمع ۴۳۱ که در واقع یک تثبیت کننده موازی است، انجام می شود.

برای دریافت فایل Word پروژه به سایت **ویکی پاور** مراجعه کنید. فاقد آر سایت و به همراه فونت های لازم



شکل ۱۴-۴ نمونه‌ای از یک مبدل فرورارد قطع خط با استفاده از HA۱۶۶۶۶.

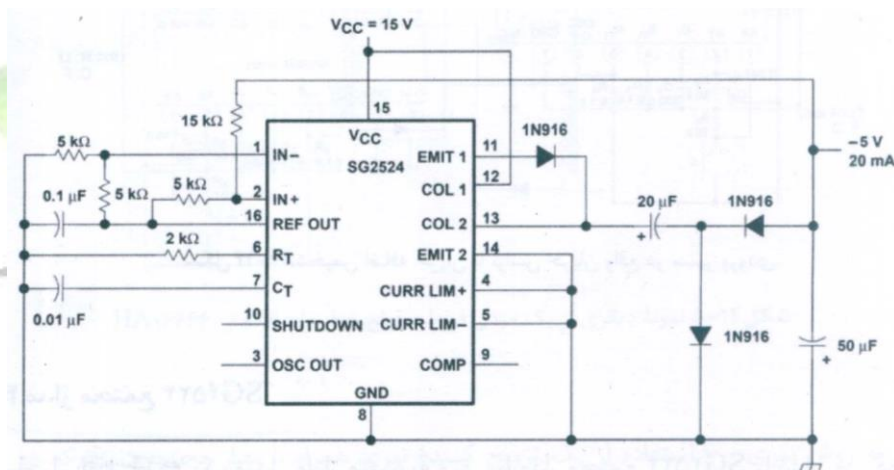


شکل ۱۴-۵ نمونه دیگری از یک مبدل فرورارد قطع خط با استفاده از HA۱۶۶۶۶.

برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازم

#### ۴-۸ مدار مجتمع SG ۲۵۲۴

شکل زیر ساختار یک مبدل ولتاژ مثبت به منفی با مدار مجتمع SG ۲۵۲۴ را نشان می دهد. در این مدار که یک مبدل غیر ایزوله است جهت ذخیره سازی انرژی و انتقال آن به خروجی از خازن استفاده شده است. ابتدا خازن الکتrolیتی  $20\mu f$  تا مقدار تقریبی  $+V_{CC}$  و با روشن شدن ترانزیستور  $Q_1$  در داخل مدار مجتمع شارژ می شود. سپس با روشن شدن ترانزیستور دوم و قطع ترانزیستور اول، انرژی ذخیره شده به خازن  $50\mu f$  واقع در مسیر خروجی منتقل می شود. توجه شود که جریان خروجی چنین مداری نمی تواند خیلی زیاد باشد. زیرا جریان زیاد خروجی نیازمند افزایش مقدار خازن الکتrolیتی  $20\mu f$  است که به نوبه خود موجب عبور جریان جهشی شدید به هنگام روشن شدن ترانزیستور اول است.



شکل ۱۴-۷ مبدل ولتاژ مثبت به منفی با SG2524.

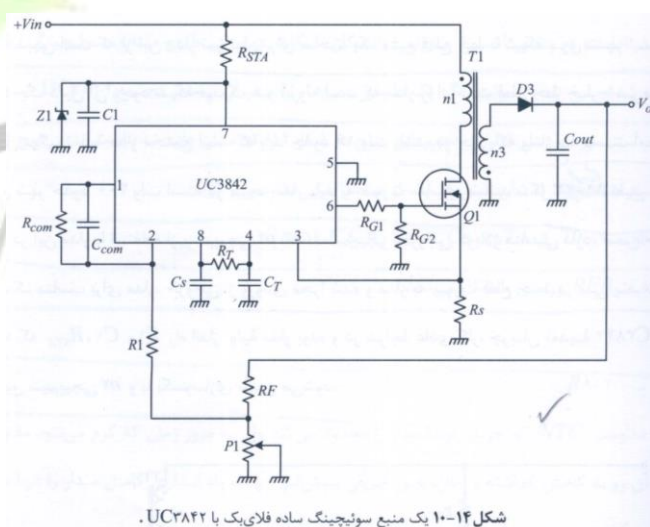
#### مدار مجتمع UC ۳۸۴۲

این مدار مجتمع نمونه ای از یک کنترل کننده جریان با فرکانس کار ثابت است که برای ساخت منابع سوئیچینگ قطع خط در نظر گرفته شده است. مقدار آستانه ولتاژ کار این مدار مجتمع در محدوده ۱۶ ولت برای روشنی و ۱۰ ولت به هنگام قطع قرار دارد. بر این اساس چنانچه به خواهیم با آن یک منبع سوئیچینگ ساده طرح کنیم یک راه استفاده از مدار شکل زیر است. در این مدار با اعمال تغذیه مناسب نوسان ساز داخلی آن از طریق مقاومت  $R_T$  و خازن  $C_T$  شروع به نوسان کرده تولید یک پالس مربعی می کند. لبه بالا رونده این نوسانات از طریق  $R_{G1}$  به گیت ترانزیستور  $Q_1$  اعمال شده و موجب روشن



برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازمه

شدن آن و عبور جریان از سیم پیچ اولیه ترانس سوئیچینگ و در نتیجه باعث ذخیره شدن انرژی در آن می شود. وقتی میزان انرژی ذخیره شده به حد مشخص از پیش تعیین شده رسید، یعنی وقتی که جریان سورس ماسفت به مقدار معین برسد، از طریق مقاومت RS، پالسی به فلیپ فلاپ داخلی مدار مجتمع اعمال شده باعث تغییر وضعیت خروجی آن می شود. به این ترتیب ترانزیستور  $Q_1$  در وضعیت قطع قرار می گیرد و کل انرژی ذخیره شده در ترانس سیم پیچ ثانویه به مدار خروجی راه می یابد. در خروجی بعد از انجام یکسوسازی ولتاژ DC به دست می آید. برای کنترل ولتاژ DC خروجی طبعاً احتیاج به یک شبکه فیدبک منفی است که در این مدار مقاومت RF و پتانسیومتر P1 این شبکه را شکل می دهند.



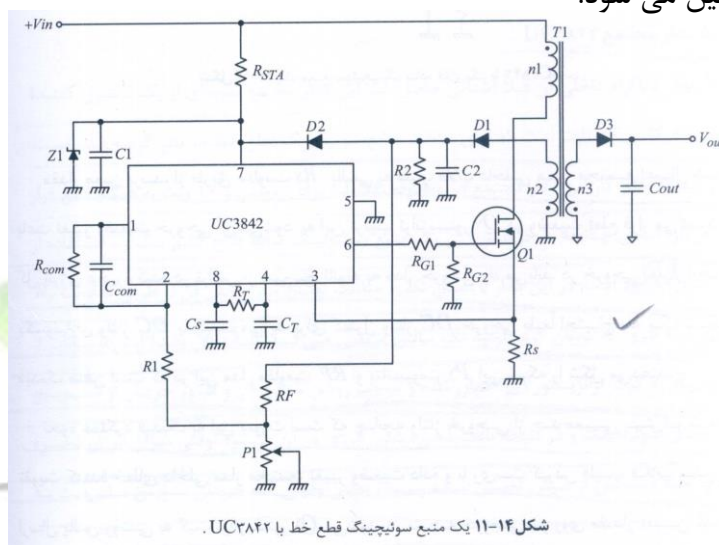
نحوه عملکرد فیدبک به این صورت است که چنانچه ولتاژ خروجی از حد معینی بیش تر شود، تقویت کننده خطای داخلی مدار مجتمع، تغییر وضعیت داده و با ری ست کردن فلیپ فلاپ مانع از ارسال پالس روشنی به گیت ترانزیستور  $Q_1$  می شود. در نتیجه خروجی بر روی مقدار تعیین شده تثبیت می گردد. بدیهی است که از این مدار نمی توان برای ساخت یک منبع قطع خط با شبکه برق شهر استفاده کرد. یک دلیل آن وجود شبکه فیدبک غیر ایزوله است که مدار را از حالت قطع خط خارج می سازد. دلیل

برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آر م سایت و به همراه فونت های لازم

دیگر، تغذیه مدار مجتمع است که باید حدود ۱۶ ولت باشد، در حالی که ولتاژ به دست آمده از برق شهر حدود ۳۰۰ ولت است. در نتیجه مدار باید به صورت مناسب همانند شکل زیر تغییر یابد.

در این مدار با استفاده از سیم پیچی n2 که با سیم پیچی خروجی کوپلاژ مناسبی دارد، ضمن حفظ فیدبک مناسب برای مدار، خروجی از ورودی مجزا شده و مدار به صورت قطع خط در می آید. توجه شود که  $R_{STA}$ ،  $C_1$  و  $Z_1$  راه انداز اولیه مدار بوده و در شرایط عادی کار، جریان تغذیه UC ۳۸۴۲ از طریق

سیم پیچی n2 و با یکسوسازی تأمین می شود.

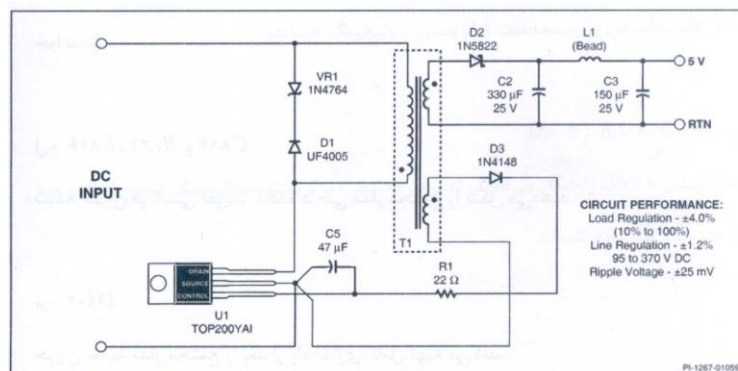


شکل ۱۴-۱۱ یک منبع سوئیچینگ قطع خط با UC۳۸۴۲.

### مدار مجتمع TOP xxx

در این بخش سعی داریم تا مدارهای مجتمع نسبتاً جدید TOPxxx که در این مدار مجتمع نسبتاً ارزان بوده و استفاده از آن به ویژه برای ساخت منبع سوئیچینگ با توان خروجی نسبتاً کم تو صیه می شود. مدار مجتمع TOP ۲۰۰ از سری مدار مجتمع فوق است که نمونه ای از کاربرد آن را در شکل زیر ملاحظه می کنید. این شکل مدار یک منبع ۱۵V/۵W است که با منبع ۹۵ تا ۳۷۰ ولت DC ورودی کار می کند. ولتاژ ۵V خروجی به طور غیرمستقیم توسط سیم پیچ اولیه حس می شود. بدیهی است که ولتاژ خروجی مدار از طریق افت ولتاژ دیوهای D2 و D3 و نسبت دور میان سیم پیچی فیدبک و خروجی تعیین می شود.

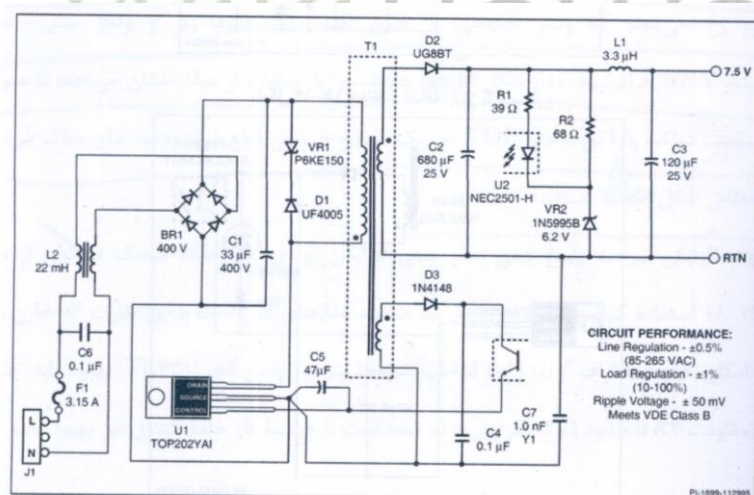
برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آر م سایت و به همراه فونت های لازمه



شکل ۱۴-۱۳ نمونه‌ای از کاربرد TOP200.

بنابراین می توان با تغییر نسبت دور ترانس به ولتاژهای خروجی دیگری نیز دست یافت. دیود D1 و VR1 از جهش های آتی ولتاژ به دلیل وجود اندوکتانس ناشی در ترانس جلوگیری به عمل می آورند. C5 و R1 برای جبران حلقه کنترل و هم چنین برای آغازش آرام در مدار قرار داده شده اند. به دلیل ساختار فیدبک مورد استفاده، تثبیت مدار و یا میزان جریان خروجی آن مناسب نیست.

شکل زیر نمونه دیگری از کاربرد مدار مجتمع سری TOPXXX را نشان می دهد که به توسط آن یک منبع سوئیچینگ کارآمد طراحی شده است. این مدار تولید ولتاژ خروجی ۷/۵ ولت با توان ۱۵ وات می کند و می تواند از ۸۵ تا ۲۶۵ ولت AC کار نماید.

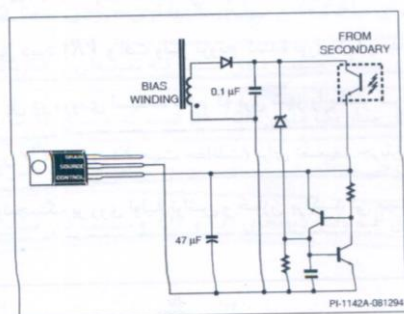


شکل ۱۴-۱۴ نمونه‌ای از کاربرد مدار مجتمع TOP200.

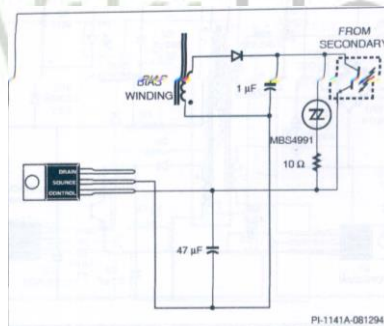
ولتاژ خروجی از طریق دیود VR2 و افت ولتاژ تزویج کننده نوری U2 و مقاومت R1 تعیین می شود. در این مدار از یکسوساز پل در ورودی استفاده شده که برق شهر را یکسو کرده در خازن C1 ذخیره می

برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازم

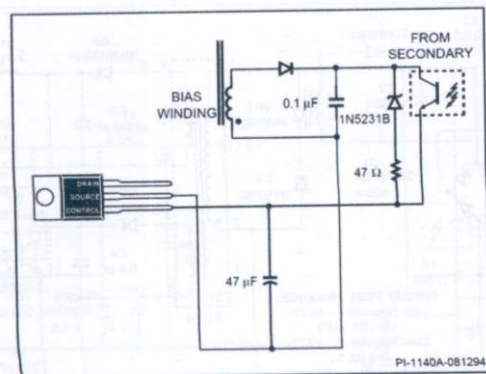
کند. سلف L2 و خازن C7 (خازن ۷۱ جهت حفاظت) برای تضعیف جریان های مد مشترک است که در اثر شکل موج سوئیچینگ بر روی اولیه ترانس و خازن پراکندگی میان اولیه و ثانویه ترانس به وجود می آید. L2 و C6 نیز جهت حذف جریان نشتی مد تفاضلی به دلیل وجود هارمونی های شکل موج اولیه قرار داده شده اند. به دلیل بهبود ساختار فیدبک این مدار نسبت به مدار قبل، تثبیت خروجی و یا جریان دهی آن بهتر می باشد. در دو مدار قبل چنانچه ولتاژ خروجی افزایش ناگهانی یابد (مثلاً به دلیل قطع مسیر فیدبک)، حفاظتی وجود ندارد. به همین دلیل امکان سوختن ادوات متصل به آن ها وجود دارد. جهت حفاظت در برابر اضافه ولتاژ چنانچه عنصر سوئیچینگ از سری TOP باشد می توان از یکی از مدارهای زیر بسته به توان خروجی استفاده کرد.



الف



ب



ج

برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازمه

در مدار شکل الف ترانزیستورها نقش یک تریستور را دارند، اما از آن بسیار سریع تر هستند. به محض آنکه ولتاژ خروجی از مقدار پیش تعیین شده افزایش یابد تریستور روشن شده و موجب پایین نگه داشتن پایه کنترل TOP می شود. که در نتیجه ولتاژ خروجی افت خواهد کرد. عمل حفاظت هنگامی رخ می دهد که ولتاژ خروجی از جمع افت ولتاژ دیود زبر و ولتاژ بیس - امیتر ترانزیستور NPN فراتر رود. مدار شکل ب حفاظت را با استفاده از دیاک نشان می دهد. با عبور از ولتاژ شکست دیاک، پایه لچ داخلی TOP تحریک شده و خروجی قطع می شود. به جای دیاک می توان از زبر مطابق شکل ج استفاده کرد.



برای دریافت فایل Word پروژه به سایت **ویکی پاور** مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازم

## فصل هفدهم

### برخی ملاحظات جانمایی

#### مقدمه

به هنگام طرح منابع سوئیچینگ فرکانس بالا، طرح جانمایی بسیار مهم است. استفاده از جانمایی خوب بسیاری از مشکلات درگیر با این منابع را حل می کند. مشکلات ناشی از جانمایی نامناسب بیش تر در سطوح جریان بالا و یا هنگامی که اختلاف میان ورودی خروجی زیاد باشد، خود را نمایان می سازد. برخی از این معضلات اصلی عبارتند از:

۱- از دست دادن تثبیت در جریان زیاد

۲- نویز اضافی در شکل موج کلید و یا خروجی

۳- ناپایداری

۹-۱ سلف

همیشه سعی کنید از سلف های با EMI کم یعنی آن هایی که دارای فریت با هسته بسته هستند، استفاده کنید. مثلاً استفاده از تروئید و یا حتی هسته های EI توصیه می شود. هسته با شکاف هوایی می تواند استفاده شود مشروط بر آن که از مسیرهای قدرت پایین به حد کافی دور نگاه داشته شود. همچنین بسیار مناسب است که سلف با هسته باز (میله ای) به صورت عمودی بر روی برد مدار چاپی جایگزین شود.

۹-۲ فیدبک

تا جای امکان سعی شود مسیر فیدبک بسیار دورتر از سلف و خطوط قدرت نویزی باشد. بسیار مطلوب خواهد بود که مسیر فیدبک تا جای ممکن مستقیم و قدری ضخیم (پهن) باشد. این امر آگاهی اوقات

برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازم

نیازمند مصالحه است اما دور نگاه داشتن آن از سلف و دیگر منابع نویز بسیار بحرانی تر محسوب می شود. ایده خوبی است که مسیر فیدبک در سمت مخالف مسیر سلف بر روی برد مدار چاپی ترسیم شود و بهتر است که یک سطح زمین خوب آن دو را مجزا کند.

### ۳-۹ خازن های فیلتر

وقتی از خازن های سرامیکی با ظرفیت کم به عنوان خازن فیلتر ورودی استفاده می شود، باید بسیار نزدیک به پایه  $V_{in}$  مدار مجتمع نصب شود. این موجب حذف اثر سلفی مسیره ها خواهد شد. استفاده از خازن های SMD<sup>۱</sup> که کاهش طول پایه ها را در پی دارد شانس تشکیل آنتن های کوچک جهت تداخل را کمتر می کند.

### ۴-۹ مسیر زمین

تمامی مسیرهای قدرت (جریان زیاد) را کوتاه، مستقیم و تا جای ممکن پهن در نظر بگیرید. معیار خوبی است که در طرح برد مدار چاپی عرض مسیر مسی تقریباً  $0.38$  میلی متر به ازای هر آمپر باشد. خازن ها و دیود خروجی باید تا حد امکان نزدیک یکدیگر باشند. این امر موجب هر چه کمتر شدن EMI تشعشی از مسیر قدرت در اثر نرخ نسبتاً زیاد تغییرات جریان عبوری از آنها می شود. این مسأله همچنین اندوکتانس و مقاومت مسیره ها را کاهش داده موجب کاهش جهش های نویزی، نوسان و اتلاف مقاومتی می شود که در نهایت تولید خطای ولتاژ می کنند. زمین مدار مجتمع، خازن های ورودی، خازن های خروجی و دیود خروجی (در صورت امکان) باید مستقیماً با سطح زمین و کاملاً نزدیک به یکدیگر متصل شوند. در صورت استفاده از Via جهت اتصال مسیره های رو و زیر در مدار چاپی بهتر است برای هر Via حد جریان  $200\text{mA}$  را منظور کرد.

از آن جایی که دو وضعیت مختلف برای کلید قدرت وجود دارد، باید طرح جانمایی به گونه ای باشد که در هر حالت کلید (روشنی یا خاموشی) حلقه جریان به وجود آمده هم جهت باشند. این امر موجب

<sup>۱</sup> . Surface Mount Device = SMD

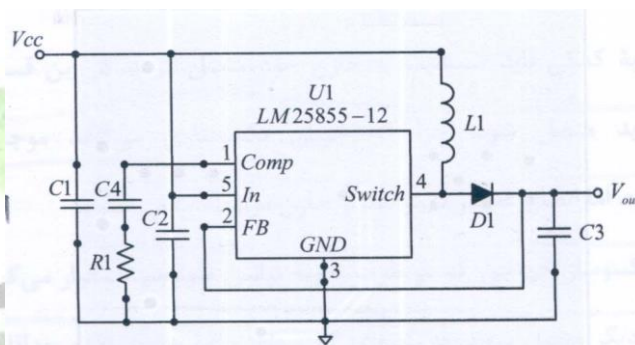
برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازمه

جلوگیری از معکوس شدن میدان الکتریکی ناشی از مسیرها و در طی گذار سوئیچینگ شده و EMI تشعشی را کاهش می دهد.

### ۹-۵ چند نمونه طرح جانمایی

در ادامه چندین نمونه طرح جانمایی جهت آشنایی بیشتر با موارد یاد شده ترسیم شده است. شکل الف شمای مدار سوئیچینگ افزایشی که جانمایی آن ترسیم می شود نشان داده شده است. شکل ب نمونه ای از جانمایی نامناسب است که توصیه های قبلی را زیر پا می گذارد. و شکل های ج و د نمونه هایی از طرح جانمایی مناسب هستند.

الف

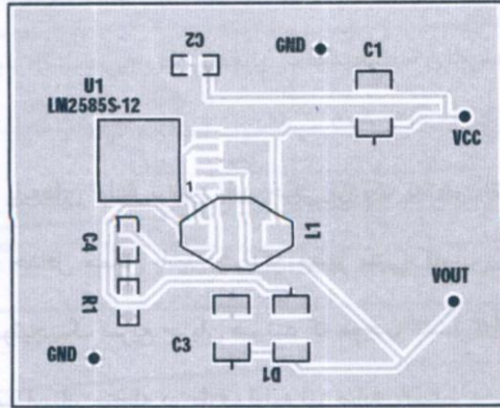


ب

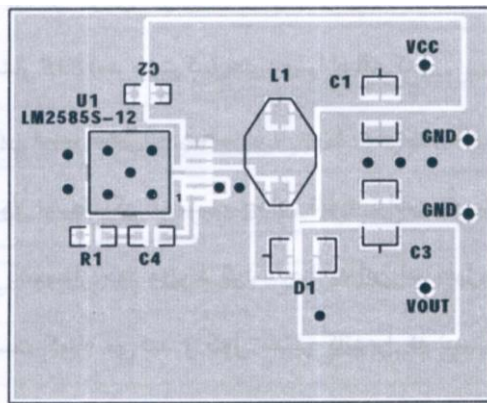
ج



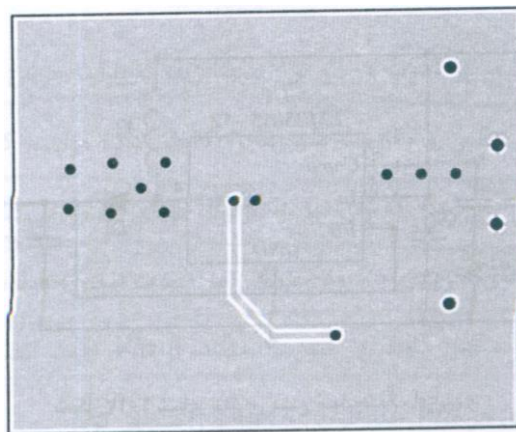
برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازم



۵



۹





برای دریافت فایل Word پروژه به سایت ویکی پاور مراجعه کنید. فاقد آرم سایت و به همراه فونت های لازمه

۸- برای حداقل کردن جهش های سوئیچینگ در پایه های خروجی دستگاه باید درست قبل از پایه ها و نزدیک به آن از خازن با ظرفیت مناسب و کیفیت خوب استفاده کرد.

۹- هیت سینک هم می تواند با عناصر سوئیچینگ اتصال کامل داشته و باید به زمین مدار متصل باشد و یا اینکه از زمین مدار و عنصر سوئیچینگ کاملاً ایزوله گردد.

### ۷-۹ فهرست قوانین طرح جانمایی

با توجه به خلاصه مطالب ذکر شده می توان قوانین ساده زیر را جهت طرح جانمایی مدارهای سوئیچینگ بیان کرد:

- ۱- حداقل کردن هر مسیر مسی و سطح حلقه تا جای ممکن.
- ۲- پهن بودن مسیر مسی در مواردی که جریان های سوئیچینگ سریع از آن عبور می کند.
- ۳- استفاده از اتصال کلوین (اتصال ستاره) به ویژه برای پایه زمین مدار مجتمع کنترل.
- ۴- حداقل کردن مسیر مسی از آند (کاتد) دیود سوئیچینگ یکسوساز تا سیم پیچی مربوطه از ترانس سوئیچینگ برای خروجی مثبت (منفی).
- ۵- اتصال مستقیم خازن یکسوساز به کاتد (آند) دیود یکسوساز بدون گرفتن انشعاب از میان این مسیر برای خروجی مثبت (منفی).
- ۶- عدم استفاده از انشعاب فرعی در مسیر عناصر جبران سازی.
- ۷- نزدیک بودن تا حد امکان خازن فیلتر خروجی به پایه های خروجی.
- ۸- ایزوله بودن کامل هیت سینک از عنصر سوئیچینگ و مدار.